

دستور کار آزمایشگاه تحلیل سیستمهای قدرت (آزمایشگاه بررسی سیستمهای قدرت ۱)



تابستان ۱۳۹۵

صفحسه

فهرست مطالب

۱	پیشگفتار
	$Y_{\scriptscriptstyle B_{\prime\prime\prime}}$ بخش اول – ماتریس $Y_{\scriptscriptstyle B_{\prime\prime\prime}}$
-	
۱. س	– معدمه
٢	ازمایش ۱: محاسبه ماتریس Y_{Bus} ازمایش ۱: محاسبه ماتریس – ا
	بخش دوم – پخش.بار (Power Flow)
۶	– مقدمه
γ	– آزمایش۲: پخشبار گوس-سایدل
۱۰	– آزمایش۳: پخشبار نیوتن-رافسون
۱۳	– آزمایش۴: پخشبار <i>DC</i>
۱۵	– آزمایش۵: پخشبار شبکههای توزیع (*)
	(Economic Power Flow) and the state of the
	بحس سوم – پخسبار اقتصادی (Leonomic Power Plow)
۱۷	– مقدمه
۱۸	– آزمایش۶: پخشبار اقتصادی با روش تکرار λ
۲۱	 آزمایش ۷: پخشبار اقتصادی با روش اصلاح توان (*)
74	 آزمایش۸: پخشبار اقتصادی با استفاده از جعبهابزار بهینهسازی نرمافزار متلب
	بخش چهارم – پخشبار بهینه (Optimal Power Flow)
78	40)80 -
۲۷	انداره و بخش را بمنه (۵۰)
	بخش پنجم – جبرانسازی
۲٩	– مقدمه
۳۰	 آزمایش ۱۰: جبران سازی با راکتور موازی
	_
	پيوس ^ي
38	– نرمافزار DigSILENT
۴٨	مراجع

پیشگفتار:

یکی از واحدهای درسی رشته مهندسی برق آزمایشگاه بررسی سیستمهای قدرت میباشد. که در آن دانشجو با نحوه مدلسازی سیستمهای قدرت، انواع روشهای پخشبار، پخشبار اقتصادی، پخشبار بهینه و جبرانسازی آشنا میشود.

دستور کار فوق، بر اساس نرمافزارهای MatPow، MATLAB و DigSILENT بنا نهاده شده است. سعی نویسندگان بر آن بوده است تا کلیه مباحث الگوریتمی مطرح شده در درس بررسی سیستمهای قدرت ۱ (تحلیل سیستمهای انرژی ۱) در این دستور کار گنجانده شود.

نرمافزار MATLAB به عنوان یک نرمافزار محاسباتی مهم با قابلیت کدنویسی و پیادهسازی الگوریتمهای متفاوت، نرمافزار MatPower یک جعبهابزار مهم و کلیدی در زمینه آنالیز سیستمهای قدرت و نرمافزار DigSILENT به عنوان یکی از نرمافزارهای کاربردی مهندسی برق در صنعت با امکانات فراوان، باعث شد تا توجه گروه مهندسی برق دانشگاه صنعتی سجاد را در تهیه دستور کاری جامع و کامل برای آزمایشگاه بررسی سیستمهای قدرت بر اساس نرمافزارهای اشاره شده، جلب کند.

آموزش نرمافزار DigSILENT (نوشته شده توسط آقای مهندس پوریا سروقدی) در قسمت پیوست دستور کار موجود است. با توجه به گستردگی نرمافزار متلب اکیداً توصیه میشود برای آموزش و آشنایی با نرمافزار متلب، دستور کار آزمایشگاه نرمافزارهای کاربردی نوشته شده توسط آقای مهندس معین منعمی مطالعه شود.

اولین و دومین نسخه دستور کار آزمایشگاه بررسی سیستمهای قدرت ۱ به ترتیب توسط آقایان مهندس رسول حیدری و مهندس پوریا سروقدی تنظیم گردید. بروزترین نسخه با هدف افزایش کارآیی و اثربخشی این واحد آزمایشگاهی، با صرف وقت و انرژی فراوان توسط آقایان به ترتیب حروف الفبا مهندس مهران صفدری، مهندس معین منعمی از مدرسین آزمایشگاه بررسی سیستمهای قدرت دانشگاه صنعتی سجاد تهیه و تنظیم شده است. امید است این دستور کار باعث فهم عمیقتر مباحث مطرح شده در درس تحلیل سیستمهای انرژی الکتریکی ۱ (بررسی سیستمهای قدرت ۱) گردیده و همچنین باعث آشنایی دانشجویان مهندسی برق با الگوریتمها و نرمافزارهای مهم و کاربردی مطرح شده، گردد.

صمیمانه از مدرسین آزمایشگاه بررسی سیستمهای قدرت و دانشجویان تقاضا داریم در صورت وجود هر گونه اشکال، انتقاد و پیشنهاد برای هر چه بهتر شدن این دستور کار، ما را از نظرات خود مطلع کنند.

مقررات آزمایشگاه بررسی سیستمهای قدرت:

- . حضور به موقع و رعایت نظم در آزمایشگاه
- قبل از حضور در آزمایشگاه، تئوری آزمایشها را از دستور کار و سایر مراجع به دقت مطالعه نمایید.
- ۳. پس از اتمام آزمایشها، از برنامههای نوشته شده فایل پشتیبانی تهیه کرده و در فلش خود ذخیره نمایید.
 - ۴. قبل از خروج از آزمایشگاه صندلی و میز را مرتب کرده و سیستمها را خاموش نمایید.

توجه: با توجه به Freeze بودن سیستمهای آزمایشگاه، از ذخیره هر گونه فایل بر روی سیستمها خودداری کرده و فایلهای مورد نظر را بر روی فلش خود ذخیره نمایید.

دکتر سمیه حسنپور (رئیس دانشکده مهندسی برق و مهندسی پزشکی دانشگاه صنعتی سجاد)

S_hasanpour@sadjad.ac.ir

بخش اول: ماتریس ۲ виз

امروزه شبکه انتقال از حیث جغرافیایی سطح وسیعی را در بر می گیرد و از اجزای متعدد و متنوعی تشکیل شده است. سیستم قدرت متشکل از تعداد بسیار زیادی از ژنراتورها، ترانسفورماتورها، خطوط انتقال و شینها میباشد و انجام محاسبات بصورت دستی مشکل و بسیار زمانبر است، از این رو استفاده از نرمافزارهای کامپیوتری به منظور تسهیل و افزایش سرعت محاسبات مختلف شبکه، امری اجتناب ناپذیر است. برای مدلسازی و مطالعه بهتر شبکه با استفاده از برنامههای کامپیوتری بایستی معادلات شبکه با توجه به عملکرد عناصر سیستم و مدار معادل آنها بررسی و آماده گردد.

ماتریس های توصیف کننده شبکه قدرت بر اساس نوع تحلیل بکار رفته عبارتند از؛

- (Y_{BUS}) ماتریس ادمیتانس (\cdot
- (Z_{BUS}) ماتریس امپدانس (.۲

مطابق رابطه زیر، اگر I بردار جریانهای تزریق شده به شینها و V نیز بردار ولتاژ شین باشد، ماتریس Y_{BUS} ارتباط دهنده بردار جریان شین و بردار ولتاژ شین میباشد که به ماتریس ادمیتانس شین معروف است.

$I = Y_{BUS} V$

ماتریس ادمیتانس شبکه بیشتر در تحلیلهای پخشبار استفاده می شود و ماتریس امپدانس شبکه نیز بیشتر در محاسبات اتصال کوتاه شبکه قدرت مورد استفاده قرار می گیرد.

نكات:

آزمایش ۱: محاسبه ماتریس Ybus

هدف آزمایش: آشنا شدن با الگوریتم محاسبه ماتریس Ybus در محیط نرمافزار MATLAB تئوری آزمایش: همانطور که اشاره شد انجام محاسبات شبکه به منظور بررسی و مطالعات بر روی سیستم قدرت بصورت دستی مشکل و بسیار زمانبر میباشد از این رو استفاده از نرمافزارهای کامپیوتری به منظور تسهیل و افزایش سرعت محاسبات مختلف شبکه پیشنهاد می گردد. روشهای تحلیل مدار را میتوان به دو طور کلی به دو دسته زیر تقسیم بندی نمود:

- گره : ماتریس ادمیتانس شبکه
- ۲. مش : ماتریس امپدانس شبکه

برای تحلیل رفتار حالت ماندگار اجزای سیستم، از ماتریس گرهای ادمیتانس استفاده میشود. معمولا این ماتریس بزرگ و تنک میباشد و در سیستمهای قدرت واقعی و در ابعاد وسیع از برنامههای کامپیوتری به منظور تسریع در محاسبه این ماتریس استفاده میشود.

روال محاسبه درآیههای ماتریس Ybus به شکل زیر میباشد:

Ybus = [yij]

اگر
$$i=j$$
 مجموع ادمیتانسهای متصل به گره i ام $=y_{ij}$ مجموع ادمیتانسهای متصل به گره i ام i اگر $j
eq j$ منفی مجموع ادمیتانسهای المانهای مشترک بین دو باس i و j

* در ماتریس ادمیتانس پخشبار شبکه، فقط اطلاعات ترانسها و خطوط شبکه لحاظ می گردد و اطلاعات مربوط به ژنراتورها و بارها در محاسبات پخشبار که در آزمایشهای بعدی با آنها آشنا خواهیم شد با استفاده از توان مدل می گردند.

* ماتریس ادمیتانس، ماتریسی متقارن است بنابراین داریم:

yij = yji

. بابعاد ماتریس n imes n ، می باشد که n، تعداد باس های سیستم مورد مطالعه می باشد. n imes n

یادآوری از مدل خطوط کوتاه و مدل Π خطوط متوسط:

در شکل شماره ۱ و ۲ به ترتیب مدل معادل خط کوتاه و متوسط مشاهده می شود. به عنوان مثال اگر بخواهیم برای شکل ۱ و ۲ درآیههای ماتریس Ybus را محاسبه نماییم به شرح زیر عمل می کنیم:



Transmission Line

شکل۱ - مدل خط کوتاه

محاسبه درآیههای ماتریس برای شکل ۱:

$$Y_{11} = \frac{1}{Z_{12}} = \frac{1}{R + jX} = Y_{22}$$

$$Y_{12} = -\frac{1}{Z_{12}} = Y_{21}$$

$$I = \frac{Z}{V_{12}/2} = \frac{1}{V_{12}/2} = \frac{1}{V_{12}/2} = \frac{1}{V_{12}/2}$$

شکل۲ - مدل∏ خط متوسط

$$Y_{11} = \frac{1}{Z_{12}} + \frac{y_{12}}{2} , Y_{22} = \frac{1}{Z_{21}} + \frac{Y_{12}}{2}$$
$$Y_{12} = -\frac{1}{Z_{12}} = Y_{21}$$

حال درآیههای بدست آمده را در ماتریس *Ybus* قرار میدهیم:

 $Ybus = \begin{bmatrix} Y_{11} & Y_{12} \\ Y_{21} & Y_{22} \end{bmatrix}$

به طور کلی در یک شبکه n باس، ابعاد ماتریس Ybus به شکل زیر میباشد:

$$Ybus = \begin{bmatrix} Y_{11} & \cdots & Y_{1n} \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ Y_{n1} & \cdots & Y_{nn} \end{bmatrix}_{n \times n}$$

حالت کلی هر کدام از درآیهها به صورت زیر میباشند:

 $Y_{ij} = |Y_{ij}| \measuredangle \theta_{ij} = |Y_{ij}| \cos \theta_{ij} + j |Y_{ij}| \sin \theta_{ij} = G_{ij} + jB_{ij}$

مراحل انجام آزمایش:

الگوریتم محاسبه ماتریس Ybus در محیط نرمافزار MATLAB به ترتیب زیر می باشد:

- ۱) شروع
- کطوط R, X, B شامل Matpower خطوط (۲) وارد نمودن اطلاعات شبکه با استفاده از

- ۲) تعریف تعداد باسهای شبکه و ایجاد چهار چوب کلی ماتریس Ybus
 - ۴) محاسبه المان های غیرقطری و قرار دادن در ماتریس اصلی
 - ۵) محاسبه المانهای قطری و قرار دادن در ماتریس اصلی
 - ۶) نمایش ماتریس Ybus و چاپ نتایج
 - ۷) پايان

لازم به توضیح است که اطلاعات اولیه را میتوان بصورت دستی یا با استفاده از نرمافزار Matpower به منظور تسهیل در روند کار، در ابتدای شروع برنامهنویسی فراخوانی نمود.

خواستههای آزمایش:

. برای شبکه زیر ماتریس Ybus را با استفاده از نرمافزار MATLAB در دو حالت زیر محاسبه و شبیهسازی نمایید.



شکل ۳- شبکه مورد مطالعه برنامه *Ybus*

الف) با فرض اطلاعات زير : (خط كوتاه)

$$Z_{L_1} = Z_{L_2} = Z_{L_3} = 0.02 + j0.08^{P.U}$$
$$Y_{L_1} = Y_{L_2} = Y_{L_3} = 0$$

ب) با فرض خط متوسط و استفاده از مدل پی

$$Z_{L_1} = Z_{L_2} = Z_{L_3} = 0.02 + j0.08^{P.U}$$
$$Y_{L_1} = Y_{L_2} = Y_{L_3} = j5.0$$

۲. به کمک نرمافزار Matpower ماتریس ادمیتانس را برای شبکههای ۹ و ۱۴ باسه IEEE بدست آورید.

بخش دوم: پخشبار (Power Flow)

هدف از طراحی و بهرهبرداری از یک سیستم قدرت، تامین بارهای مورد نیاز شبکه است. مطالعه پخشبار به محاسبه کمیتهای الکتریکی سیستم قدرت در حالت ماندگار به ازای بارهای مشخص و معلوم میپردازد. این کمیتها شامل ولتاژ شینها، توان راکتیو ژنراتورها و توانهای اکتیو و راکتیو جاری در خطوط انتقال میباشد. بنابراین به طور خلاصه میتوان گفت که محاسبه پخشبار، حل یک سیستم قدرت در حالت ماندگار و متعادل است.

در حقیقت طراحی و توسعه آینده سیستم با توجه به رشد بار و لزوم اضافه کردن ژنراتورها، ترانسفورماتورها و خطوط جدید در سیستم بدون مطالعه پخشبار امکانپذیر نمیباشد. همچنین مطالعه پخشبار نقش اساسی در بررسی وضعیت فعلی یک سیستم و تصمیم گیری در مورد بهترین شرایط بهرهبرداری از آن به عهده دارد.

آزمایش ۲: پخشبار گوس-سایدل

هدف آزمایش: آشنایی با پخشبار گوس - سایدل

تئوری آزمایش: یکی از روشهای عددی برای حل معادلات جبری غیر خطی روش گوس-سایدل (GS) است که یک الگوریتم مبتنی بر تکرار میباشد. معادلات پخشبار به صورت زیر میباشد؛

$$P_{i} - jQ_{i} = V_{i}^{*} \sum_{j=1}^{n} Y_{ij} V_{j} = V_{i}^{*} \left[Y_{ii} V_{i} + \sum_{\substack{j=1\\j\neq i}}^{n} Y_{ij} V_{j} \right]$$
(1)

توجه: در رابطه (۱)، P_i و Q_i به ترتیب توانهای اکتیو و راکتیو خالص باسها میباشد. این توانها از روابط زیر محاسبه میشود؛

$$P_i = P_{G_i} - P_{D_i} \tag{(7)}$$

$$Q_i = Q_{G_i} - Q_{D_i} \tag{(7)}$$

از رابطه (۱)، V_i به صورت زیر بدست میآید؛

$$V_{i}^{(k+1)} = \frac{1}{Y_{ii}} \left[\frac{P_{i} - jQ_{i}}{V_{i}^{(k)*}} - \sum_{\substack{j=1\\j \neq i}}^{n} Y_{ij} V_{j}^{(k)} \right] \quad i = 2, 3, ..., n$$
(f)

توجه: در شین شماره ۱ ولتاژ $|V_1|$ و δ_1 معلوم هستند. بنابراین در رابطه فوق، محاسبه ولتاژها را از شین شماره ۲ شروع میکنیم. به ازای n-1 ولتاژ (مختلط) است. مراحل انجام آزمایش:

- ا. ابتدا ماتریس حاوی اطلاعات باسها تشکیل شود. (این اطلاعات شامل نوع باس (Slack, PV, PQ)، اندازه و زاویه ولتاژ اولیه باسها، توان مصرفی بارها (اکتیو و راکتیو) و توان تولیدی ژنراتورها (اکتیو) میباشد).
 - Y_{BUS} بدست آوردن ماتریس .۲
- ۳. با استفاده از مقادیر اولیه در نظر گرفته شده برای ولتاژ باسها، به کمک رابطه (۴)، ولتاژ جدید باسها محاسبه شود.
- ۲. برای باس های PV، بعد از محاسبه ولتاژ، باید توان راکتیو ژنراتور متصل به باس محاسبه شود. (ولتاژ باس های PV، رای باس های می تواند توسط حلقه AVR در مقدار تعیین شده تثبت شود که توان راکتیو ژنراتور متصل به باس PV، زمانی می تواند توسط حلقه AVR در مقدار تعیین شده تثبت شود که توان راکتیو ژنراتور متصل به باس در محدوده مجاز تعریف شده باشد. ($Q_{G_i}^{\min} \leq Q_{G_i} \leq Q_{G_i}^{\max}$))

توجه: توان راكتيو هر شين را مي توان از رابطه زير بدست آورد؛

$$Q_i = -\operatorname{Imag}\left\{V_i^* \sum_{j=1}^n Y_{ij}V_j\right\}$$

بعد از محاسبه Q_i ، بایستی توان راکتیو ژنراتور را از رابطه (۳) محاسبه نمود.

- در صورتی که Q_{G_i} باس های PV، در محدوده مجاز خود باشند باس مورد نظر همچنان PV باقی می ماند و در Δ غیر این صورت باس از حالت PV خارج و به نوع PQ تغییر می کند.
- ۵ بررسی شرط خاتمه، در صورت برقرار بودن شرط خاتمه، برنامه پایان یافته و در صورت برقرار نبودن مراحل ۳ الی S تکرار شود (برای تکرار k+1 ام از ولتاژهای بدست آمده در انتهای تکرار k ام استفاده شود).

توجه: شرط خاتمه در این الگوریتم به صورت زیر قابل بیان میباشد؛

$$\forall i = 2: n, Error = \max \left| V_i^{(k+1)} - V_i^{(k)} \right| \le \varepsilon$$

. در رابطه فوق، k شمارنده تکرار، i شمارنده باس و arepsilon حداکثر دقت مورد نظر می باشد.

توجه: بعد از محاسبه ولتاژ باسها، می توان به کمک روابط معرفی شده در ابتدای آزمایش، کلیه مجهولات شبکه مورد مطالعه از جمله، توان تولیدی ژنراتور باس Slack ، توان (اکتیو و راکتیو) جاری شده روی خطوط به همراه جهت آن، تلفات توان هر خط و تلفات توان کل شبکه و ... را محاسبه نمود.

برای سرعت بخشیدن به الگوریتم گوس-سایدل دو راهکار زیر پیشنهاد می شود؛

گوس-سایدل تسریع یافته

$$V_{i}^{(k+1)} = \frac{1}{Y_{ii}} \left[\frac{P_{i} - jQ_{i}^{(k)}}{V_{i}^{(k)^{*}}} - \left(\sum_{j < i} Y_{ij}V_{j}^{(k+1)} + \sum_{j > i} Y_{ij}V_{j}^{(k)}\right) \right]$$

lpha . گوس-سایدل تسریع یافته با ضریب lpha .۲

$$\Delta V_{i}^{(k)} = \left| V_{i}^{(k+1)} - V_{i}^{(k)} \right|$$
$$V_{i}^{(k+1)} = V_{i}^{(k)} + \alpha \Delta V_{i}^{(k)}$$

توجه: بايستى 1.5 < α < 1.7

خواستههای آزمایش:

 الگوریتم گوس-سایدل مطرح شده را بر روی شبکه زیر در محیط نرمافزار متلب کدنویسی کنید. (باس شماره یک به عنوان باس مرجع در نظر گرفته شده و تمامی خطوط متوسط میباشند. برای مدلسازی خطوط از مدل پی استفاده کنید.) ولتاژ باس مبنا را 0 × 1.02 در نظر بگیرید.



شکل ۴- شبکه مورد مطالعه برنامه پخشبار

$$\begin{split} & Z_{L_1} = Z_{L_2} = Z_{L_3} = 0.02 + j 0.08^{P.U} \\ & Y_{L_1} = Y_{L_2} = Y_{L_3} = j 5.0 \\ & Load_1 = 0.2 + 0.08 \, j \\ & Load_2 = 0.3 + 0.04 \, j \\ & Load_3 = 0.6 + 0.033 \, j \\ & |V_3| = 1^{P.U} \qquad Pg_3 = 1^{P.U} \\ & |V_3| = 1^{P.U} \qquad Pg_3 = 1^{P.U} \end{split}$$

- . تاثیر تغییر مقدار ضریب lpha در سرعت همگرایی الگوریتم بررسی کنید. ۴. .
 - ۵. تاثییر تغییر مقدار ۶ در سرعت همگرایی الگوریتم بررسی کنید.

آزمایش ۳: پخشبار Newton-Raphson

هدف آزمایش: آشنایی با روش پخشبار نیوتن- رافسون

تئوری آزمایش: نیوتن- رافسون مشهورترین روش شناخته شده برای حل معادلات غیر خطی است که با یک حدس اولیه شروع شده و سری تیلور برای معادلات نوشته میشود البته از ترمهای درجه بالا صرف نظر می گردد تا سیستم غیرخطی به یک سیستم خطی تبدیل شود.



شكل ۵- ساختار الگوريتم نيوتن-رافسون

محاسبه پخشبار یکی از اساسیترین مسائل در مهندسی برق است. عیب اصلی همه روشهای پیشرفته حجم بالای محاسبات میباشد که این امر به خاطر عملیات تجزیه، ترکیب و محاسبات ماتریس ژاکوبین میباشد. از مقایسه روشهای پخشبار گوس سایدل و نیوتن- رافسون نتایج زیر حاصل میشود :

روش نيوتن-رافسون	روش گوس سایدل
تعداد تکرار کم ولی زمان لازم برای هر تکرار از گوس سایدل	تعداد تکرار برای همگرایی زیاد، ولی زمان مورد نیاز برای هر
بيشتر	تکرار کم است.
همگرایی و تعداد تکرارها به اندازه سیستم بستگی ندارد.	هر چه اندازه سیستم بزرگتر شود، تعداد تکرارها افزایش پیدا میکند و حدس اولیه در همگرایی موثر است.
برنامههای نوشته شده دارای حجم زیاد و پیچیده هستند.	برنامههای نوشته شده برای این روش آسان تر و حجم کمتری دارد.

برای اعمال روش نیوتن – رافسون معادلات پخشبار، ولتاژ شینها و ادمیتانسهای خط به فرم قطبی زیر مینویسیم :

$$\Delta P_{i} = -P_{i} + \sum |V_{i}||V_{k}|(G_{ik}\cos\theta_{ik} + B_{ik}\sin\theta_{ik})$$
$$\Delta Q_{i} = -Q_{i} + \sum_{k=1}^{N} |V_{i}||V_{k}|(G_{ik}\sin\theta_{ik} + B_{ik}\cos\theta_{ik})$$

یا میتوان از شکل ساده شده زیر استفاده نمود که جمله n=i را جدا نمودهایم:

$$P_{i} = |V_{i}|^{2} G_{ii} + \sum_{\substack{n=1 \ n \neq i}}^{N} |V_{i} V_{n} Y_{in}| \cos(\theta_{in} + \delta_{n} + \delta_{i})$$
$$Q_{i} = |V_{i}|^{2} B_{ii} + \sum_{\substack{n=1 \ n \neq i}}^{N} |V_{i} V_{n} Y_{in}| \cos(\theta_{in} + \delta_{n} + \delta_{i})$$

از این معادلات به سادگی میتوان نسبت به اندازه و زاویه ولتاژ مشتق گرفت. جملات G_{ii} , B_{ii} که در روابط بالا به کار دفتهاند از رابطه Y_{ii} در معادله زیر بدست آمده است که پیش از این در آزمایش محاسبه ماتریس *Ybus* با آن آشنا شدیم : $Y_{ij} = |Y_{ij}| \leq \theta_{ij} = |Y_{ij}| \cos \theta_{ij} + j |Y_{ij}| \sin \theta_{ij} = G_{ij} + jB_{ij}$

مجهولات مسئله اندازه و زاویه ولتاژ است. رابطه مجهولات را با ماتریس ژاکوپین در زیر مشاهده می کنید:

$$D = \begin{bmatrix} \Delta P \\ \Delta Q \end{bmatrix}$$
$$\begin{bmatrix} \Delta \delta \\ \Delta | V | \end{bmatrix} = -J^{-1}.D$$

رابطه ماتریس ژاکوپین نیز به صورت زیر میباشد:

$$J = \begin{bmatrix} H & N \\ J & L \end{bmatrix} \Rightarrow J = \begin{bmatrix} \frac{\partial \Delta P}{\partial \delta} & \frac{\partial \Delta P}{\partial |V|} \\ \frac{\partial \Delta Q}{\partial \delta} & \frac{\partial \Delta Q}{\partial |V|} \end{bmatrix}$$

با مشتق گرفتن از معادلات پخشبار نسبت به اندازه و زاویه ولتاژ می توان مجهولات را به شکل زیر محاسبه نمایید: $\delta^{m+1} = \delta^m + \Delta \delta$ $|V|^{m+1} = |V|^m + \Delta |V|$

مراحل انجام آزمایش:

ب تعیین تمامی پارامترهای معلوم و مجهول باسهای شبکه مورد مطالعه و حدس اولیه برای مجهولات ولتاژی $|V_i|=1$, $\delta_i=0^\circ$

راهنمایی: میتوان جدولی مانند زیر شامل تمامی باسها با ذکر نوع هر باس و معلوم و مجهول به منظور تسهیل در روند برنامهنویسی و فهم موضوع تنظیم نمود.

$$P_i = Pg_i - Pd_i$$
$$Q_i = Qg_i - Qd_i$$

شمارہ باس	ئوع ياس	$ V_i $	δ_{i}	P_i	Q_i
١	Slack	معلوم	معلوم	ç	ç
٢	PV	معلوم	ę	معلوم	ç
٣	PQ	ç	ę	معلوم	معلوم

در جدول فوق توان (اکتیو و راکتیو) معلوم را با عبارت Specified به معنی مشخص و معلوم نشانه گذاری مینماییم.

 $P_i^{ ext{Specified}}$ $Q_i^{ ext{Specified}}$

۲. محاسبه ماتریس ادمیتانس شبکه Ybus به فرم قطبی .

 $Ybus = \left[\mid y_{ij} \mid \measuredangle \theta_{ij} \right]$

۲. نوشتن معادلات پخشبار و قرار دادن حدس اولیه مجهولات ولتاژی در روابط زیر به منظور محاسبه مجدد پارامترهای معلوم توانی. توان محاسبه شده در هر تکرار را با عبارت Calculated نشانه گذاری مینماییم.

)

$$P_i = |V_i| + \sum_{n=1}^{N} |V_j Y_{ij}| \cos(\theta_{ij} + \delta j - \delta_i)$$
$$Q_i = -|V_i| + \sum_{n=1}^{N} |V_j Y_{ij}| \sin(\theta_{ij} + \delta_j - \delta_i)$$

 $\vec{D}^{(m)} = \begin{bmatrix} P_i^{Specified} - P_i^{Calculated^{(m)}} \\ Q_i^{Specified} - Q_i^{Calculated^{(m)}} \end{bmatrix}$

 $\Delta X^{(m+1)} = J^{-1} \mid_{\mathbf{x}^{(m)}} . \overrightarrow{D}^{X^{(m)}}$

: محاسبه بردار
$$\overrightarrow{D}$$
 در هر تکرار ۴

$$J^{(m)} = \begin{bmatrix} H & N \\ J & L \end{bmatrix}^{(m)} \implies J^{(m)} = \begin{bmatrix} \frac{\partial \Delta P}{\partial \delta} & \frac{\partial \Delta P}{\partial |V|} \\ \frac{\partial \Delta Q}{\partial \delta} & \frac{\partial \Delta Q}{\partial |V|} \end{bmatrix}^{(m)}$$

 (ΔX) محاسبه تغییرات متغیرهای مجهول ولتاژی (ΔX

$$|\Delta X| < \varepsilon \begin{cases} Yes \to Next \ Step \\ \\ No \to \begin{cases} \delta^{m+1} = \delta^m + \Delta \delta \\ \\ |V|^{m+1} = |V|^m + \Delta |V| \end{cases} \end{cases}$$

خواستههای آزمایش:

- برای شبکه آزمایش ۲، پخشبار را به روش نیوتن رافسون محاسبه نمایید.
- ۲. به کمک نرمافزار Matpower پخشبار نیوتن-رافسون را بر روی شبکههای ۹ و ۱۴ باسه انجام دهید.
- ... به کمک نرمافزار DigSILENT پخشبار نیوتن-رافسون را بر روی شبکههای ۹ و ۱۴ باسه انجام دهید.
- ۲. بارهای شبکه استاندارد ۱۴ باس را افزایش داده به گونهای که ولتاژ برخی از باسها به کمتر از 0.95^{PU} برسد. (نقص قید امنیت ولتاژ). حال با نصب خازن مناسب در آن باسها، ولتاژ باسها را به گونهای تغییر دهید تا مقدار ولتاژ در محدوده مجاز قرار گیرد. تاثیر نصب راکتور در این گونه باسها را بررسی کنید.

هدف آزمایش: آشنایی با روش پخشبار DC

تئوری آزمایش: اگر هدف از انجام پخشبار تعیین مقادیر تقریبی زاویههای ولتاژ (δ_i) و توانهای اکتیو، شامل توان اکتیو باس اصلی و توانهای اکتیو جاری در خطوط انتقال باشد از پخشبار DC استفاده می شود. در پخشبار DC نیازی به محاسبه اندازه ولتاژها و توانهای راکتیو نمی باشد.

در این روش به علت کوچک بودن مولفه حقیقی امپدانسها از آنها صرف نظر شده و لذا داریم؛

 $\phi_{ij} \simeq 90^{\circ}$, $i \neq j$

با جایگذاری رابطه بالا در رابطه (
$$P_i = |V_i| \sum_{j=1}^n |Y_{ij}| |V_j| \cos(\delta_i - \delta_j - \varphi_{ij})$$
 خواهیم داشت؛

$$P_{i} = |V_{i}| \sum_{i=1}^{n} |Y_{ij}| |V_{j}| (\delta_{i} - \delta_{j})$$

همچنين با توجه به اينكه اندازه ولتاژ باسها تقريباً 1^{PU} بوده و هدف تعيين آنها نيست، معادله فوق را ميتوان به صورت زير نوشت؛

$$P_{i} = \sum_{j=1}^{n} |Y_{ij}| (\delta_{i} - \delta_{j}) = \sum_{j=1}^{n} \frac{\delta_{i} - \delta_{j}}{X_{ij}} \quad i = 2, 3, ..., n$$

در این معادله P_i ها معلوم بوده و δ_i ها مجهول هستند. بنابراین n-1 معادله خطی با n-1 مجهول در دسترس است که با حل این معادلات δ_i ها بدست خواهند آمد.

در اینجا با توجه به اینکه معادلات فوق خطی هستند، نیازی به استفاده از روشهای مبتنی بر تکرار نمیباشد. با بدست آمدن زاویه ولتاژ باسها، توان اکتیو خطوط از رابطه زیر محاسبه میشوند؛

$$P_{ij} = \operatorname{Re}\left[V_{i}\left(\frac{V_{i}-V_{j}}{R_{ij}+jX_{ij}}\right)^{*}\right] = \frac{V_{i}|V_{j}|}{X_{ij}}\operatorname{sin}(\delta_{i}-\delta_{j}) \simeq \frac{\delta_{i}-\delta_{j}}{X_{ij}}$$

. توجه: در معادلات فوق δ_i ها بر حسب رادیان میباشند

مراحل انجام آزمایش:

. برای تمامی باس ها بجز باس مرجع رابطه
$$P_i = \sum_{j=1}^n |Y_{ij}| (\delta_i - \delta_j)$$
 را تشکیل دهید.

با توجه به معلوم بودن P_i ها و مجهول بودن δ_i ها، دستگاه معادلات را تشکیل داده و معادلات حاصل را در جهت. تعیین مجهولات حل کنید.

... پس از تعیین
$$\delta_i = rac{\delta_i - \delta_j}{X_{ij}}$$
 پس از تعیین δ_i ها توان جاری شده روی خطوط توسط رابطه N . تعیین کنید.

خواستههای آزمایش:

- ۱. الگوریتم مطرح شده را بر روی شبکه آزمایش ۲، در محیط نرمافزار متلب کدنویسی کنید.
- ۲. الگوریتم مطرح شده را بر روی شبکه زیر در محیط نرمافزار متلب کدنویسی کرده و موارد زیر را بدست آورید؛ الف) ولتاژ باسها و توان جاری شده روی خطوط بدست آورید.
 ب) در صورتی که باس ۱، به عنوان باس مرجع باشد، مجدداً خواستههای شماره ۱ و ۲ را بدست آورید.



شکل ۶- شبکه مورد مطالعه برای پخشبار DC

۳. به کمک نرمافزار Matpower پخشبار DC را بر روی شبکههای ۹ و ۱۴ باسه انجام دهید.
 ۳. به کمک نرمافزار DigSILENT پخشبار DC را بر روی شبکههای ۹ و ۱۴ باسه انجام دهید.

آزمایش ۵: پخشبار شبکه توزیع

هدف آزمایش: آشنایی با پخشبار در شبکههای توزیع

تئوری آزمایش: روشهای گوس-سایدل و نیوتن-رافسون دو روش متداولی هستند که در صنعت برای انجام پخشبار در شبکههای قدرت مورد استفاده قرار می گیرند. این روشها به دلایل زیر عملکرد خود را در شبکههای توزیع از دست میدهند و برای استفاده در این نوع شبکهها مناسب نیستند؛

- عدم تعادل بار در شبکههای توزیع
 - ۲. ساختار شعاعی
 - ۳. تعداد زیاد شاخهها و باسها
- ۴. نسبت مقاومت به راکتانس بالای خطوط
 - ۵. رنجهای گستردهتر مقاومت و راکتانس

به همین دلیل سعی شده است که با ایجاد تغییراتی در روش نیوتن-رافسون از این روش در شبکهی توزیع استفاده شود. روشهای نیوتن-رافسون بهبود یافته برای استفاده در شبکههای توزیع از قرار زیر است؛

- 1. Decoupled Newton Raphson
- 2. Fast Decoupled Newton Raphson
- 3. Very Fast Decoupled Newton Raphson

قابل توجه است که روشهای فوق برای اعمال پخشبار در شبکههای انتقال نیز کاربرد دارد.

روشهای دیگری که برای انجام پخشبار در شبکههای توزیع به کار رفته است به عنوان روشهای مستقیم شناخته میشوند. در این روشها بارها به صورت امپدانس ثابت مدل میشوند و کل شبکه به صورت یک شبکهی سلفی-مقاومتی در میآید که با تشکیل ماتریس امپدانس، اجرای پخشبار در مورد آن صورت میگیرد. روشهای دیگری که به طور گسترده در شبکههای توزیع به کار گرفته میشوند، روشهای پسرو-پیشرو هستند.

اصول کار این روش مبتنی بر تکرار است که هر تکرار شامل دو مرحله است؛

- ۱. مرحلهی اول: جریان کلیهی شاخههای شبکه محاسبه می شوند. (مرحلهی پسرو)
- ۲. مرحلهی دوم: توسط جریانهای بدست آمده و با مشخص بودن امپدانس شاخهها، ولتاژ باسها محاسبه می شوند. (مرحلهی پیشرو) و با مقادیر بدست آمده ولتاژ باسها، جریان بارها و در نتیجه جریان شاخهها بروزرسانی می شوند.

مراحل انجام آزمایش:

- . در ابتدا ولتاژ تمامی باسها به صورت ${}^{\circ}0^{\star}$ در نظر گرفته شود. 1
- ۲. در آخرین باس، جریان بار محاسبه شود. با توجه به ساختار شعاعی شبکه، جریان آخرین شاخه شبکه برابر با جریان بار آخرین باس میباشد.
 - ۳. جریان هر شاخه برابر است با مجموع جریان شاخه بعدی و جریان بار در باس انتهایی شاخه مد نظر
- ب پس از تعیین جریان تمامی شاخهها، ولتاژ باسها به کمک رابطه $I_{i,i+1} imes I_{i,i+1} imes I_{i,i+1}$ تعیین $AV_i = V_i V_{i+1} = Z_{i,i+1} imes I_{i,i+1}$ پس از تعیین جریان تمامی شاخهها، ولتاژ باس $I_{i,i+1}$ ام) می شود. (در این رابطه $I_{i,i+1}$ و $I_{i,i+1}$ به ترتیب امپدانس و جریان شاخه میان باس i ام و i + 1 ام)

۵. با توجه به ولتاژهای جدید بدست آمده برای باسها، دوباره مرحله ۲ الی ۴ تکرار شود.

توجه: ولتاژ باس ۱ در تمامی تکرارها $0^{\circ} \bigstar 0^{*}$ میباشد.

توجه: الگوریتم تکراری فوق تا زمانی ادامه می یابد که بزرگترین خطای موجود از ماکزیمم دقت مورد نظر کمتر باشد.

Max Error = max $(|V_i^{k+1}| - |V_i^{k}|) \le \varepsilon$ $i = 1, 2, ..., N_{Bus}$

در رابطه فوق، k شمارنده تکرار، i شمارنده باس و arepsilon حداکثر دقت مورد نظر میباشد.

خواستههای آزمایش:

۱. الگوریتم مطرح شده را بر روی شبکه ۹ باسه توزیع زیر در محیط نرمافزار متلب کد نویسی کنید.



شکل ۷- شبکه توزیع ۹ باسه

شماره خط	از باس (<i>i</i>)	به باس (i +1)	$R_{i,i+1}(\Omega)$	$X_{i,i+1}(\Omega)$	P_{i+1}^{Load} (kW)	Q_{i+1}^{Load} (kVAR)
١	•	١	•/1788	+/FITV	1840	48.
٢	١	٢	•/•14•	• /8 • 0V	٩٨٠	24.
٣	٢	٣	• /٧۴۶٣	۱/۲۰۵۰	۱۷۹۰	448
۴	٣	۴	•/۶٩٨۴	۰/۶۰۸۴	۱۵۹۸	1840
۵	۴	۵	١/٩٨٣١	١/٧٢٧۶	181.	۶۰۰
۶	۵	۶	۰/۹۰۵۳	۰/۷۸۸۶	۷۸۰	11.
٧	۶	٧	۲/• ۵۵۲	1/184.	110.	۶.
٨	۷	٨	4/2922	۲/۷۱۶۰	٩٨٠	18.
٩	٨	٩	۵/۳۴۳۴	31.4784	184.	۲۰۰

جدول ١. اطلاعات شبكه توزيع مورد مطالعه

۲. ولتاژ باسها، جریان شاخهها و جریان بارها را محاسبه نمایید.

۳. تعداد تکرارهای لازم برای رسیدن به جواب در دقتهای متفاوت بدست آورید.

۴. منحنی پروفیل ولتاژ را در نرمافزار متلب رسم کنید.

بخش سوم: پخشبار اقتصادی (Economic Power Flow)

بهرهبرداری اقتصادی از نیروگاهها همواره مورد توجه متولیان صنعت برق بوده زیرا صرفهجوئی در هزینه تولید انرژی الکتریکی هزینه بهرهبرداری از سیستمهای قدرت را به نحو قابل ملاحظهای کاهش میدهد. واضح است باری که به نیروگاهها تحمیل میشود از طرف شبکه انتقال انرژی بوده که توسط نیروگاهها تغذیه میشوند. لذا در مقوله بهرهبرداری اقتصادی از نیروگاهها، بار شبکه انتقال باید به نحوی بین نیروگاهها پخش شود تا هزینه تولید انرژی الکتریکی حداقل یا بهینه گردد.

هزینه بهرهبرداری از سیستم قدرت از دو بخش زیر تشکیل می شود؛

- هزینههای ثابت
- ۲. هزینههای متغیر

هزینههای ثابت به بار شبکه بستگی نداشته و شامل موارد زیر است؛

- سرمایه گذاری اولیه
- ۲. نرخ بهره و استهلاک
 - ۳. ماليات و بيمه
 - ۴. دستمزدها

هزینههای متغیر به بار شبکه بستگی داشته و شامل موارد زیر است؛

- ۱. هزینه وابسته به میزان تولید انرژی الکتریکی توسط نیروگاهها جهت تامین بار و تفات شبکه
 - ۲. هزینهای که تلفات شبکه به خاطر هدر دادن انرژی الکتریکی به سیستم تحمیل میکند.
- . میزان خرید و فروش انرژی الکتریکی بخاطر تبادل انرژی با شرکتهای برق مجاور و همسایه

هدف اصلی در این بخش در هنگام ارزیابی بهرهبرداری اقتصادی از سیستمهای قدرت، پرداختن به حداقلسازی یا بهینهسازی هزینه تولید در نیروگاهها جهت تامین بار و تلفات شبکه میباشد.

آزمایش ۶: پخشبار اقتصادی با تکرار لاندا (۸)

 λ هدف آزمایش: محاسبه پخشبار اقتصادی به روش تکرار

تئوری آزمایش: با توجه به تعاریف مطرح شده در مقدمه بخش سوم، مساله پخشبار اقتصادی در واقع یک مساله بهینهسازی میباشد و بدون در نظر گرفتن تلفات به صورت ریاضی زیر قابل بیان میباشد؛

$$Min \ C_{total} = \sum_{i=1}^{N_{Gen}} FC_i (P_{G_i})$$

$$st : \sum_{i=1}^{N_{Gen}} P_{G_i} = P_{Load}$$

$$P_{G_i}^{\min} \le P_{G_i} \le P_{G_i}^{\max}$$

تابع هزینه سوخت یک واحد حرارتی بر حسب توان تولیدی آن را میتوان در قالب یک تابع درجه دوم و به صورت زیر بیان کرد؛

$$FC_i = a_i P_{G_i}^2 + b_i P_{G_i} + c_i$$

که در آن: a_i,b_i,c_i : ضرایب تابع هزینه سوختi میزان توان تولیدی واحد i ام

برای حل مساله پخشبار اقتصادی روشهای گوناگونی (روشهای کلاسیک و الگوریتمهای هوشمند) وجود دارد. یکی از این روشها که از سرعت قابل قبولی برخوردار است روش تکرار ۸ میباشد.

مراحل انجام آزمایش:

الگوریتم حل پخشبار اقتصادی به روش تکرار λ بدون در نظر گرفتن قیود نامساوی به شرح زیر میباشد :

- ۱. شروع
- ۲. انتخاب لاندای اولیه $\lambda^{(0)}$ (عددی مثبت).
- ۳. محاسبه هزینه افزایشی یا Incremental Cost برای هر واحد (IC_i)

 $(IC)_i = \frac{d FC_i}{d P_{G_i}}$

(P_{G_i} , مساوی قرار دادن IC_i با $\lambda^{(0)}$ و محاسبه میزان توان تولیدی هر واحد (۴. .

 $IC_i = \lambda$ $i = 1, \dots, m$

۵. تساوی
$$\sum_{i=1}^m P_{G_i} = \sum_{i=1}^m P_{D_i}$$
 یا قید تعادل توان را نوشته و بسته به حالات زیر تصمیم گیری مینماییم.
* اگر تساوی بالا برقرار باشد : پاسخ صحیح پیدا شده، لاندای انتخابی صحیح می باشد و نتایج چاپ شود.
* اگر تساوی بالا برقرار نباشد : دو حالت بوجود میآید؛

- ۱) میزان مصرف < میزان تولید \Rightarrow بایستی تولید کاهش یابد. $\Rightarrow \Delta \Delta 0^{(0)} = \lambda^{(1)} = \lambda^{(0)}$ برو به مرحله ۳ ۲) میزان تولید < میزان مصرف جایستی تولید افزایش یابد. $\Rightarrow \Delta \Delta + 0^{(0)} = \lambda^{(1)} = \lambda^{(0)}$ برو به مرحله ۳ ۶ اگر تساوی مرحله ۴ برقرار نباشد بسته به حالات ذکر شده بطور کلی داریم :
- $\lambda^{(m+1)} = \lambda^{(m)} \pm \Delta \lambda$ $\lambda^{(m+1)} = \lambda^{(m)} \pm \Delta \lambda$. In the set of th

$$|\sum_{i=1}^{m} P_{G_i} - \sum_{i=1}^{m} P_{D_i}| < \varepsilon$$

- ۸. چاپ نتایج
 - ۹. پايان

توجه: اگر بخواهیم قیود نامساوی مثل محدوده تولید واحدها را در نظر بگیریم بعد از مرحله ۴، هر کدام از P_{G_i} بررسی می شوند تا در محدوده مجاز خود باشند اگر واحدی از محدوده مجاز تولید خود عبور کند آن واحد را به حد خود رسانده و سپس با جایگذاری مقدار تولید آن واحد در رابطه هزینه افزایشی IC، λ را محاسبه مینماییم و سایر محاسبات انجام می شود. اگر چند واحد از حد مجاز خود عبور کرده باشد پس از محاسبه λ برای هر واحد، آن واحدی که دارای λ

نکات:

-) بهتر است $\lambda^{(0)}$ ، عددی مثبت در نظر گرفته شود. (۱
-) ضریب b_i یا محدودهای از آن به عنوان $\lambda^{(0)}$ انتخاب شود. (۲
- ۳) بهتر آن است که ابتدا $\Delta\lambda$ بزرگ انتخاب شود سپس در هر مرحله یا طبق الگوریتم در مرحلهای که تغییر علامت می دهد به دلیل نزدیک شدن به پاسخ صحیح $\Delta\lambda$ کوچک شود تا همگرایی پاسخ بهبود یابد.
- ۴) بهتر است پیش از شروع محاسبات، قیود نامساوی را باهم جمع نموده و محدوده تولید کل واحدهای سیستم را بدست آورید و سپس شرط تعادل بار بررسی شود تا میزان تقاضا در محدوده تولید باشد.

خواستههای آزمایش:

۱. با استفاده از مثال زیر، پخشبار اقتصادی را با تکرار لاندا در محیط نرمافزار متلب کدنویسی نمایید.

		$C_i(P_{G_i}) = a_i I$	$P_{G_i}^2 + b_i P_{G_i} + c_i$		
واحد	a_i	b_i	C _i	$P_i^{\min}(MW)$	$P_i^{\max}(MW)$
1	0.001562	7.92	561	150	600
2	0.00194	7.85	310	100	400
3	0.00482	7.97	78	50	200
بار مورد تقاضا			850	MW	

. فرض کنید رابطه هزینه سوخت واحد اول به صورت زیر باشد. مورد ۱ را دوباره تکرار نمایید. $C_i(P_{G_i}) = 459 + 6.48 P_{G_i} + 0.00128 P_{G_i}^2$

. آیا میتوان برای $\Delta\lambda$ رابطهای پیدا کرد؟ در صورت امکان، معرفی و راهکار پیشنهادی را کدنویسی نمایید.

آزمایش ۷: پخشبار اقتصادی به روش اصلاح توان

هدف آزمایش: آشنایی با پخشبار اقتصادی به روش اصلاح توان

تئوری آزمایش: در پخشبار اقتصادی توان، در حالت کلی از تلفات خطوط انتقال صرفنظر نمی شود. مساله پخشبار اقتصادی با در نظر گرفتن تلفات به صورت ریاضی زیر قابل بیان می باشد؛

$$Min \ C_{total} = \sum_{i=1}^{N_{Gen}} C_i (P_{G_i})$$

$$s \ t : \ \sum_{i=1}^{N_{Gen}} P_{G_i} = P_{Load} + P_{Loss}$$

$$P_{G_i}^{\min} \le P_{G_i} \le P_{G_i}^{\max}$$

در حالت کلی در سیستم قدرتی با $N_{{\it Gen}}$ ژنراتور، معادله تلفات را میتوان به صورت زیر بیان کرد؛

$$P_{Loss} = \sum_{i=1}^{N_{Gen}} \sum_{j=1}^{N_{Gen}} P_{G_i} B_{ij} P_{G_j}$$

روش تکرار لاندا، برای حل مساله پخشبار اقتصادی توان با در نظر گرفتن تلفات کار آمد نبوده و بایستی از روشهای دیگر بهره برد. یکی از این روشها، روش اصلاح توان بوده که قبل از معرفی روش بایستی تابع لاگرانژ را معرفی و تشکیل داد. تابع لاگرانژ به صورت زیر قابل تعریف میباشد؛

 $L = (\text{Objective Function}) + \lambda(\text{Constraint})$

در رابطه فوق، به λ ضریب لاگرانژ گفته میشود. برای مساله پخشبار اقتصادی توان با در نظر گرفتن تلفات، تابع لاگرانژ به صورت زیر مطرح میشود.

$$\begin{split} L &= \sum_{i=1}^{N_{Gen}} C_i \left(P_{G_i} \right) + \lambda \left(\sum_{i=1}^{N_{Gen}} P_{G_i} - P_{Load} - P_{Loss} \right) = L(P_{G_1}, P_{G_2}, ..., P_{G_N}, \lambda) \\ \text{relation of the set of the set$$

توجه: به $rac{dC_i(P_{G_i})}{dP_{G_i}}$ هزينه افزايشي واحد i ام (Incremental Cost) گفته مي شود.

$$\frac{\partial L}{\partial \lambda} = 0 \Longrightarrow 0 + \lambda \left(\sum_{i=1}^{N_{Gen}} P_{G_i} - P_{Load} - P_{Loss}\right) = 0 \Longrightarrow \sum_{i=1}^{N_{Gen}} P_{G_i} - P_{Load} - P_{Loss} = 0 \quad (II)$$

مراحل انجام آزمایش:

		$C_i(P_{G_i}) = a_i -$	$+b_iP_{G_i}+c_iP_{G_i}^2$		
واحد	a_i	b_i	C _i	$P_i^{\min}(MW)$	$P_i^{\max}(MW)$
1	561	7.92	0.001562	150	600
2	310	7.85	0.00194	100	400
3	78	7.97	0.00482	50	200
رابطه تلفات توان		$P_{Loss} =$	$= 0.00003P_1^2 + 0.$	$00009P_2^2 + 0.00$	$0.012P_3^2$
بار مورد تقاضا			850	MW	

مثال: نقطه عملکرد بهینه اقتصادی سه واحد با مشخصات زیر بیابید.

در ابتدا سه مقدار توان برای واحدها (در محدوده مجاز آنها) بدون توجه به تلفات در نظر گرفته می شود به طوری
 که مجموع آنها پاسخگوی نیاز بار باشد. به طور نمونه مقادیر زیر در نظر گرفته می شود؛

$$P_{\rm 1} = 400^{\rm MW}$$
 , $P_{\rm 2} = 300^{\rm MW}$, $P_{\rm 3} = 150^{\rm MW}$

۲. محاسبه تلفات و مشتق رابطه تلفات توان در توانهای در نظر گرفته شده برای واحدها در مرحله ۱

$$\frac{\partial P_{Loss}}{\partial P_1} = 2(0.00003)400 = 0.0240$$
$$\frac{\partial P_{Loss}}{\partial P_2} = 2(0.00009)300 = 0.0540$$
$$\frac{\partial P_{Loss}}{\partial P_3} = 2(0.00012)150 = 0.0360$$

مقدار تلفات توان نیز برابر است با؛

۵. بررسی شرط خاتمه، که به صورت زیر میباشد؛

شرط خاتمه براى اين الگوريتم بدين صورت مطرح مى شود؛

 $\begin{aligned} Max \ Error = Max \left| P_{G_i}^{First} - P_{G_i}^{End} \right| &\leq \varepsilon \quad i = 1, 2, ..., N_{Gen} \\ \end{aligned}$

اگر <u>بلی</u> برنامه خاتمه یافته است و اگر <u>خیر</u> مقادیر بدست آمده از مرحله ۴ به عنوان مقادیر مرحله ۱ در نظر گرفته شود و دوباره مراحل ۲ الی ۵ تکرار گردد.

همانطور که مشاهده میشود، در ابتدای هر تکرار یک مقدار برای توان واحدها در اختیار میباشد و در انتهای همان تکرار مقداری دیگر بدست میآید.

خواستههای آزمایش:

- الگوریتم مطرح شده را بر روی مثال متن آزمایش، در محیط نرمافزار متلب کدنویسی کنید.
- . تاثیر مقدار \mathcal{Z} را بر روی تعداد تکرارهای لازم جهت حصول همگرایی و سرعت رسیدن به پاسخ را بررسی کنید. \mathcal{X}

آزمایش ۸: پخشبار اقتصادی با استفاده از جعبهابزار بهینهسازی نرمافزار متلب

هدف آزمایش: آشنایی با جعبهابزار بهینهسازی نرمافزار متلب و حل مساله پخشبار اقتصادی به کمک این جعبهابزار

تئوری آزمایش: در نرمافزار متلب برای حل مسایل بهینهسازی، جعبهابزارهای بهینهسازی گوناگونی قرار داده شده است که یکی از کامل ترین این جعبهابزارها که با دستور fmincon فراخوانی می شود دارای جزئیاتی می باشد که در ادامه برخی از این جزئیات مورد نیاز برای حل اکثر مسایل بهینهسازی مطرح می گردد. قبل از تشریح جعبهابزار بهینهسازی نرمافزار متلب، بایستی با ساختار یک مساله بهینهسازی به طور کلی آشنا شد. هر مساله بهینهسازی را می توان به صورت ریاضی مطرح و در دو قسمت عمده تابع هدف و قیود دسته بندی کرد. بیان یک مساله بهینه سازی به زبان ریاضی به صورت زیر می باشد؛

$$Min f (x) subject to \begin{cases} lb \le x \le ub \\ A_{eq} x = b_{eq} \\ A x \le b \\ c_{eq} (x) = 0 \\ c (x) \le 0 \end{cases}$$

که در رابطه فوق؛

تابع هدف، x متغیرهای تصمیم و عبارتهای داخل پرانتز نیز قیود حاکم بر مساله بهینهسازی میباشد که جزئیات f(x) آن به شرح زیر میباشد؛

$$b$$
 و b به ترتیب حد پایین و حد بالای متغیرهای تصمیم میباشد.
 $A \cdot x \leq b$ و $A \geq x \cdot A$ به ترتیب بیانهای ریاضی قید خطی مساوی و قید خطی نامساوی میباشد.
 $c = c(x)$ و $0 \geq (x)$ به ترتیب بیانهای ریاضی قید غیر خطی مساوی و قید غیر خطی نامساوی میباشد.
این جعبهابزار در محیط نرمافزار متلب به صورت زیر فراخوانی میشود؛

[x, fval, exitflag] = fmincon(fun, x 0, A, b, Aeq, beq, lb, ub, nonlcon)

خروجیهای برنامه به صورت زیر میباشد؛

x مقدار بهینه متغیرهای تصمیم، fval مقدار بهینه تابع هدف و exitflag یک مقدار عددی که نشان دهندهی وضعیت خروجی میباشد. به عبارت دیگر هر مقداری که این خروجی به خود اختصاص دهد یک مفهوم خاصی را مطرح میکند. مفاهیمی همانند جواب بدست آمده جواب بهینه یا غیر قابل قبول میباشد و

سایر ورودیهای برنامه که در بالا به آنها اشاره نشده است، به صورت زیر میباشد؛

fun : تابع هدف بوده که معمولا در یک m فایل جداگانه و به صورت function معرفی می گردد.

. مقدار اولیه متغیرهای تصمیم برای شروع برنامه بهینهسازی میباشد. $x \, 0$

معرفی function معرفی (معرفی m فایل جداگانه و به صورت function معرفی (n معرفی می گردد.

توجه: در صورت بیان fun و nonlcon در یک m فایل جداگانه و به صورت function، بایستی دستور fmincon به صورت زیر تغییر کند.

[x, fval, exitflag] = fmincon(@fun, x 0, A, b, Aeq, beq, lb, ub, @nonlcon)

توجه: محل ذخیره m فایل های fun و nonlcon بایستی در محل ذخیره m فایل برنامه فراخوانی دستور fmincon بایستی در محل ذخیره m ایل برنامه فراخوانی دستور باشد.

خواستههای آزمایش:

- ۱. مثال آزمایش (آزمایش تکرار لاندا) به کمک دستور fmincon حل کنید.
- ۲. مثال آزمایش (آزمایش اصلاح توان) به کمک دستور fmincon حل کنید.
- ۳. مقدار بهینه توان واحدهای مورد شماره ۲ از خواستههای آزمایش را برای سه ساعت در صورتی که توان مورد نیاز بار برای هر ساعت به شرح زیر باشد، توسط دستور fmincon بدست آورید. (برنامهریزی چند ساعته)

ساعت	1	2	3
توان مصرفی مورد نیاز (MW)	850	900	950

بخش چهارم: پخشبار بهينه (Optimal Power Flow)

حل مسائل بهینهسازی در سیستمهای مهندسی یکی از مهمترین بخشهای پیشبرد طرحهای عظیم و تحقیقات صنعتی میباشد. مسائل بهینهسازی در بسیاری از رشتههای مهندسی و حتی در علوم انسانی نیز بسیار مشاهده میشود. حل مسائل بهینهسازی به یکی از عرصههای رقابتی بسیار شدید بین شرکتهای مختلف دنیا تبدیل شده است. زیرا همان طور که گفته شد، جابجایی جواب مسئله حتی به میزان بسیار اندکی، میتواند هزینه پروژه را به اندازه میلیونها دلار جابجا نماید. یکی از معوف ترین مسائل معینه و معنی مختلف دنیا تبدیل شده است. زیرا همان طور که گفته مدر، جابجایی جواب مسئله حتی به میزان بسیار اندکی، میتواند هزینه پروژه را به اندازه میلیونها دلار جابجا نماید. یکی از معروف ترین مسائل بهینه سازی در این زمینه بهینه سازی پخشبار در یک سیستم قدرت میباشد. این مسائل که به مسائل *OPF* معروفند برای اولینبار در اوایل دهه ۶۰ توسط کارپینتر مورد بررسی قرار گرفتند. در این گونه مسائل یک تابع هدف با توجه به یک سری قیود مساوی و نامساوی در ارتباط با سیستمهای قدرت بهینه سازی میشود.

به طور کلی یک سیستم قدرت با عملکرد مناسب از ویژگیهای زیر برخوردار است :

- دامنه و زاویه ولتاژ باسها در حد معقولی قرار گیرد.
- ۲. توان منتقل شده در خطوط در حد مناسبی قرار گرفته و خطوط اضافه بار پیدا نکنند.
 - ۲. تلفات شبکه در حد معقولی قرار گیرد.

PV در حل معادلات پخشبار به مقوله اقتصادی و هزینه تولید انرژی الکتریکی در نیروگاهها متصل به باسهای مبنا و PV توجه نمی شد و فقط بر روی مسایل فنی (سه بند فوق الذکر) تمرکز شده است. اما در بخش سوم، در هنگام بهرهبرداری اقتصادی از شبکه و حل مساله پخشبار اقتصادی فقط به مقوله اقتصادی و حداقل سازی هزینه تولید در نیروگاهها توجه شده و به مسایل فنی (سه بند فوق الذکر) تمرکز شده است. اما در بخش سوم، در هنگام بهرهبرداری اقتصادی از شبکه و حل مساله پخشبار اقتصادی فقط به مقوله اقتصادی و حداقل سازی هزینه تولید در نیروگاهها توجه شده و به مسایل فنی (سه بند فوق الذکر) دقت نشده است. به ویژه آن که در مسأله پخشبار اقتصادی فقط توان اکتیو تولید شده در به مسایل فنی (سه بند فوق الذکر) دقت نشده است. به ویژه آن که در مسأله پخشبار اقتصادی فقط توان اکتیو تولید شده در نیروگاهها مورد توجه بوده و به توان راکتیو توجه نشد. در این بخش با ترکیب پخشبار سنتی و پخشبار اقتصادی روبرو هستیم که هر دو جنبه فنی و اقتصادی را پوشش میدهند، به عبارت دیگر هدف از OPF بهرهبرداری از شبکه با حداقل هزینه ممکن و رعایت معیارهای فنی می باشد.

آزمایش ۹: پخش توان بهینه (OPF)

هدف آزمایش: محاسبه پخش توان بهینه با هدف کاهش هزینه

تئوری آزمایش: در یک سیستم قدرت، هدف پیدا کردن توان اکتیو و راکتیو تولیدی هر نیروگاه به نحوی است که هزینههای عملیاتی و بهرهبرداری حداقل گردد. به این مسأله پخش توان بهینه OPF می گویند. در تعریفی دیگر در زمینه قدرت، OPF به هر مسأله بهینهسازی که متغیرهای آن اندازه و زاویه ولتاژ باشد گفته می شود. تابع هدف در مسأله OPF می تواند هزینه تولید ژنراتورها، آلودگی، تلفات و یا ترکیبی از چند مورد مختلف باشد. برای مثال حداقل سازی رابطه هزینه تولید ژنراتورها طبق رابطه زیر می باشد:

$$Min \sum_{i=1}^{ng} (a_i P_{G_i}^2 + b_i P_{G_i} + c_i)$$

 $\sum_{i=1}^{ng} P_{g_{i,t}} = P_{D_t}$

قیود مسأله عبارتند از دو دسته قیود مساوی و نامساوی

قيود تساوى: قيد تعادل توان

که در آن: P_{D_i} : میزان تقاضای بار در ساعت t ام می باشد.

قيود نامساوى: محدوده توليد واحدها

که در آن: $P_{g_i}^{\min}$: حداقل میزان توان تولیدی واحد iام $P_{g_i}^{\min}$: حداقل میزان توان تولیدی واحد iام $P_{g_i}^{\max}$: حداکثر میزان توان تولیدی واحد $P_{g_i}^{\max}$

قيد امنيت ولتاژ

 $|V_i|^{\min} \leq |V_i| \leq |V_i|^{\max}$

 $P_{g_i}^{\min} \le P_{g_{i,i}} \le P_{g_i}^{\max}$

قيد تراكم خطوط انتقال

 $|P_{line}| < P_{L^{max}}$

روشهای حل مسأله OPF، متشکل از روشهای ریاضی و هوشمند میباشد و الگوریتمهای مختلفی برای حل مسأله تا کنون ارائه شده است. یکی از روشهای حل مسأله استفاده از تابع fmincon در محیط نرمافزار متلب میباشد.

خواستههای آزمایش:

- به کمک نرمافزار Matpower پخش توان بهینه را بر روی شبکههای ۹ و ۱۴ باسه انجام دهید.
- ۲. نتایج بدست آمده را با استفاده از پخشبار نیوتن-رافسون در شبکه های ۹ و ۱۴ مقایسه نمایید.

بخش پنجم: جبرانسازی

توان راکتیو یکی از مهمترین عواملی است که در طراحی و بهرهبرداری از سیستمهای قدرت AC منظور می گردد. علاوه بر بارها، اغلب عناصر یک شبکه مصرف کننده توان راکتیو هستند. بنابراین باید توان راکتیو در بعضی نقاط مختلف سیستم تولید و سپس به محلهای مورد نیاز منتقل شود.

قدرت راکتیو انتقالی یک خط انتقال، به اختلاف ولتاژ ابتدا و انتهای خط بستگی دارد. همچنین با افزایش دامنه ولتاژ شین ابتدایی، قدرت راکتیو جدا شده از این شین افزایش مییابد. قدرت راکتیو یک ژنراتور به تحریک آن بستگی داشته و با تغییر نیروی محرکه ژنراتور میتوان میزان قدرت راکتیو تولیدی و یا مصرفی آن را تنظیم نمود. در یک سیستم بهم پیوسته نیز با انجام پخشبار در وضعیتهای مختلف میتوان دید که تزریق قدرت راکتیو به یک شین، ولتاژ همه شینها را بالا میبرد و بیش از همه روی ولتاژ همان شین تاثیر میگذارد، لیکن تاثیر زیادی بر زاویه ولتاژ شینها و فرکانس سیستم ندارد. بنابراین قدرت راکتیو و ولتاژ در یک کانال کنترل میشوند.

از لحاظ اقتصادی طرح یک سیستم قدرت باید طوری باشد که بتوان از خطوط انتقال بیشترین قدرت ممکن را انتقال داد. نصب جبران کننده، قدرت قابل انتقال خطوط را بالا برده و در حفظ پایداری سیستم کمک شایانی مینماید. از طرف دیگر جبران کنندهها در کنترل ولتاژ نقاط مختلف یک خط انتقال نقش اساسی را بازی میکنند. در خطوط انتقال بسیار بلندی که قدرتهای زیادی را منتقل مینمایند، کار انتقال قدرت بدون نصب جبران کنندهها عملا امکانپذیر نیست.

انواع جبرانسازی عبارتند از؛

- ۱. جبرانسازی با راکتور موازی
- ۲. جبرانسازی با خازن موازی
- ۳. جبرانسازی با خازن سری

جبرانسازی با راکتور موازی با هدفهای مقابله با اثر فرانتی و بهبود پروفایل ولتاژ، جبرانسازی با خازن موازی با هدفهای بهبود پروفایل ولتاژ، آزاد کردن ظرفیت توان واحدها و بهبود پایداری و جبرانسازی با خازن سری با هدفهای افزایش پایداری حالت گذرا و ماندگار، افزایش ماکزیمم توان قابل انتقال و کاهش تلفات خط صورت می گیرد.

آزمایش ۱۰: جبرانسازی با راکتور موازی

هدف آزمایش: آشنایی با اثر فرانتی و شبیهسازی سیستمقدرت در محیط Sim Power System نرمافزار متلب

تئوری آزمایش: بسته نرمافزاری Sim Power System یک مجموعه کتابخانهای و تحلیلی مناسب را برای مهندسین برق فراهم می کند که با استفاده از آن می توان سیستمهای قدرت را مدل سازی و تحلیل کرد. مجموعه فراهم شده شامل عناصر مختلف سیستم مانند: ماشینهای الکتریکی سه فاز، تجهیزات شبکه قدرت، درایوهای الکتریکی، ادوات FACTS و تجهیزات مرتبط با انرژیهای نو می باشد. تنوع تحلیلها نیز از مهمترین مزیتهای این بسته نرمافزاری است. تحلیلهای هارمونیکی، پخشبار و کلیدزنی تنها بخشی از این نوع پردازشها هستند که در نظر گرفته شده اند.

برای فراخوانی این کتابخانه میتوان از طریق تایپ دستور *powerlib* در محیط *command window* نرمافزار *Matlab* استفاده کنید. بعد از تایپ دستور فوق، پنجرهی مطابق شکل (۸) ظاهر خواهد شد.



شکل ۸- پنجره برنامه powerlib

در شکل (۸)، مهمترین بخش، بلوک powergui بوده که یک ارتباط گرافیکی را برای تحلیل مدارهای الکتریکی ایجاد میکند.

توجه: بلوک powergui باید در تمامی مدارهای شبیه سازی شده قرار داده شود.

توضیحات سایر بخشهای کتابخانه Sim Power System در قالب شبیهسازی اثر فرانتی در شبکه قدرت بیان می شود.

اثر فرانتی به پدیدهای گفته میشود که در طی آن در صورت بیباری، کمباری یا باز شدن انتهای خطوط انتقال، بار سلفی کاهش یافته و به دلیل وجود خازن موازی در مدل خطوط انتقال نیرو، توان راکتیو وارد خط شده و ولتاژ انتهایی آن افزایش مییابد. هر چه طول خط بیشتر باشد به میزان اضافه ولتاژ در انتهای خط افزوده میشود. ولتاژ افزایش یافته در انتهای خط با مجذور طول خط متناسب است. اثر فرانتی معمولا در ساعتهای بار کم مثلا در نیمه شب و یا در زمان خارج شدن یک بار بزرگ از یک خط طولانی رخ میدهد. برای کاهش عوارض اثر فرانتی معمولا از جبرانسازهای سلفی در خط انتقال استفاده میشود.



مثال: شبکه قدرت زیر را ترسیم و اثر فرانتی را در این شبکه توسط کتابخانه Sim Power System بررسی کنید.

شکل ۹- شبکه قدرت مورد مطالعه اثر فرانتی

ابتدا در محیط پنجره شکل (۸) با فشردن کلیدهای Ctrl + N یک صفحه خام برای رسم شبکه قدرت باز کنید. در این صورت صفحهی خامی با نام untitled

منبع ولتاژ AC : این منبع را از طریق آدرس زیر پیدا کرده و به صفحه untitled انتقال دهید.

powerlib > Electrical Source > A CVoltage Source

با دوبار کلیک بر روی نماد این منبع، صفحه تنظیمات آن به صورت شکل (۱۰) ظاهر می شود. تنظیمات این منبع را مطابق شکل (۱۰) اعمال کنید. (مقدار دامنه منبع ولتاژ 315^{KV} بوده که این مقدار (۱۰) اعمال کنید. (مقدار دامنه منبع ولتاژ

强 Block Parameters: AC Voltage Source	×
AC Voltage Source (mask) (link)	
Ideal sinusoidal AC Voltage source.	
Parameters	
Peak amplitude (V):	
(sqrt(2)*315/sqrt(3))	
Phase (deg):	
0	
Frequency (Hz):	
60	
Sample time:	
0	
Measurements None	•
OK Cancel Help App	oly

AC شكل ۱۰- تنظيمات منبع ولتاژ h

مقاومت: این المان را از طریق آدرس زیر پیدا کرده و به صفحه untitled انتقال دهید.

powerlib > Elements > Series RLC Branch

با دوبار کلیک بر روی نماد این المان، صفحه تنظیمات آن به صورت شکل (۱۱) ظاهر می شود. تنظیمات این المان را مطابق شکل (۱۱) اعمال کنید.

Block Parameters: Series RLC Branch	×			
Series RLC Branch (mask) (link)				
Implements a series branch of RLC elements. Use the 'Branch type' parameter to add or remove elements from the branch.				
Parameters				
Branch type: RLC	•			
Resistance (Ohms):				
1				
Inductance (H):				
1e-3				
□ Set the initial inductor current				
Capacitance (F):				
1e-6				
Set the initial capacitor voltage				
Measurements None	•			
OK Cancel Help Apply	/			

شکل ۱۱- تنظیمات المان Series RLC Branch

منوی BranchType را روی R تنظیم کرده و سپس مقدار مقاومت را بر روی 10^{Ω} قرار دهید.

كليد قدرت Breaker : اين المان را از طريق آدرس زير پيدا كرده و به صفحه Breaker انتقال دهيد.

powerlib > Elements > Breaker

با دوبار کلیک بر روی نماد این المان، صفحه تنظیمات آن به صورت شکل (۱۲) ظاهر می شود. تنظیمات این المان را مطابق شکل (۱۲) اعمال کنید.

گزینه External از قسمت switching times غیر فعال کرده و سایر تنظیمات این المان را مطابق جدول زیر اعمال کنید.

🚹 Block Parameters: Breaker	×		
Breaker (mask) (link)			
Implements a circuit breaker. When the external switching time option is selected, a Simulink logical signal is used to control the breaker operation.			
Parameters			
Initial status: 0			
Switching times (s): [1/60 5/60]	🗹 External		
Breaker resistance Ron (Ohm):			
0.01			
Snubber resistance Rs (Ohm):			
1e6			
Snubber capacitance Cs (F):			
inf			
Measurements None	•		
OK Cancel Help	Apply		

شكل ١٢- تنظيمات المان Breaker

switching times	C_s	R_{s}	Intial State	R _{on}
0.02	0	inf	0	0.1

ولتمتر و أمپرمتر: اين المانها را از طريق أدرس زير پيدا كرده و به صفحه untitled انتقال دهيد.

powerlib > Measurements >Voltage Measurement

powerlib > Measurements > Current Measurement

توجه: ولتمتر به صورت موازی و آمپرمتر به صورت سری در مدار قرار می گیرد.

اسليسكوپ Scope : اين المان را از طريق آدرس زير پيدا كرده و به صفحه untitled انتقال دهيد.

simulink >Commonly Used Blocks >Scope

توجه: جهت افزایش تعداد ورودیهای Scope، بر روی آن کلیک و گزینه (parameters) را انتخاب کرده و در قسمت Number of axes عدد ۲ را وارد کنید.

گره زمین: این المان را از طریق آدرس زیر پیدا کرده و به صفحه untitled انتقال دهید.

powerlib > Elements > Ground

خط انتقال: این المان را از طریق آدرس زیر پیدا کرده و به صفحه untitled انتقال دهید.

powerlib > *Elements* > PiSection Line

با دوبار کلیک بر روی نماد این المان، صفحه تنظیمات آن به صورت شکل (۱۳) ظاهر می شود. تنظیمات این المان را مطابق شکل (۱۳) اعمال کنید.

Block Parameters: Pi Section Line ×				
Pi Section Line (mask) (link)				
PI section transmission line. RLC elements are computed using hyperbolic corrections at specified frequency.				
Parameters				
Frequency used for rlc specification (Hz):				
60				
Resistance per unit length (Ohms/km) [r]:				
0.2568				
Inductance per unit length (H/km) []:				
2e-3				
Capacitance per unit length (F/km) [c]:				
8.6e-9				
Line length (km):				
100				
Number of pi sections:				
1				
Measurements None				
<u>O</u> K <u>C</u> ancel <u>H</u> elp <u>A</u> pply				

شكل ١٣ - تنظيمات خط انتقال

در صفحه untitled در نوار ابزار بالای صفحه (مطابق شکل (۱۴)) زمان اجرای برنامه 0.05 ثانیه تنظیم کرده و روش حل آن مدار توسط راهنمای مشخص شده در شکلهای (۱۴) و (۱۵) بر روی ode 23tb قرار دهید.

📸 untitled * - Simulink	- 🗆 X
File Edit View Display Diagram Simulation Analysis Code Tools Help	
untitled	4
🛞 🎦 untitled	-

شکل ۱۴- نوار ابزار بالای صفحه untitled

6 Configuration Parameters: untitled/Con	figuration (Active)				- 🗆	×
Select:	Simulation time			^		
Solver Data Import/Export	Start time: 0.0		Stop time: 10.0			
> Optimization	Solver options					
 Diagnostics Hardware Implementation 	Туре:	Variable-step	Solver:	ode45 (Dormand-Prince)		•
Model Referencing Simulation Target	Max step size:	auto	Relative tolerance:	1e-3		
> Code Generation	Min step size:	auto	Absolute tolerance:	auto		
Simscape	Initial step size:	auto	Shape preservation:	Disable All	Absolute	tolerance
SimMechanics 1G SimMechanics 2G	Number of conse	cutive min steps:	1			
	Tasking and sam	ple time options				
	Tasking mode for	periodic sample times:	Auto			v
	Automatically	handle rate transition for data transfer				
	Higher priority	value indicates higher task priority				
	Zero-crossing op	tions				
	Zero-crossing co	ntrol: Use local settings	 Algorithm: 	Nonadaptive		•
	Time tolerance:	10*128*eps	Signal threshold	: auto		
	Number of conse	cutive zero crossings:		1000		
						~
0				OK Cancel	Help A	pply

شکل ۱۵- پنجره تنظیمات صفحه untitled

untitled بعد از ترسیم شبکه قدرت و اعمال تغییرات مطرح شده با فشردن دکمه Run در نوار ابزار بالای صفحه untitled مع می توان شبیه سازی را اجرا کرده و منتظر اتمام شبیه سازی باشید. بعد از پایان شبیه سازی با کلیک کردن بر روی Scope ها می توان خروجی برنامه شبیه سازی را مشاهده کنید.

خواستههای آزمایش:

- ۱. مثال مطرح شده در متن آزمایش را در نرمافزار Sim Power System را پیاده سازی کرده و خروجیهای بدست آمده را تحلیل کنید.
- ۲. برای رفع اثر فرانتی از راکتور موازی در انتهای خط استفاده می شود. با قرار دادن راکتور موازی مناسب در انتهای خط به رفع این اثر بپردازید.
 - ۳. تاثیر طول خط بر شدت اثر فرانتی را بررسی کنید.

پيوست

نرمافزار DigSILENT

نرمافزار DigSILENT Power Factory یک بسته نرمافزاری واحد میباشد، این بدین معنا است که تمام توابع و عملگرهای محاسباتی آن از یک منوی اصلی قابل دسترس و اجرا هستند.

توابع و عملگرهای نرمافزار بهطور جامع به شرح زیر می باشند:

- وارد یا اصلاح کردن بخشهایی از سیستم قدرت بر اساس یک متن یا به روش گرافیکی.
 - کار با دیاگرامهای تکخطی.
 - ویرایش مولفههای سیستم قدرت.
 - مدیریت پایگاه داده.
 - انتخاب گزینههای طراحی سیستم قدرت.
 - اجرای محاسبات.
 - گزارش گیری و چاپ نتایج.

۱-منوهای اصلی نرمافزار

بعد از فراخواندن برنامه DigSILENT اولین صفحهای که ظاهر می شود، صفحه دیاگرام اصلی نرمافزار است، در این حالت چون هنوز پروژههای جدید ایجاد نشده و پروژههای از قبل ایجاد شده نیز فعال نشدهاند، بنابراین صفحه ترسیم دیاگرام تکخطی شبکه و جعبه ابزار غیر فعال (به شکل تیره) می باشند.

مطابق شکل (پ۱) صفحه دیاگرام اصلی دارای شش قسمت است، که عبارتند از:

- .. نوار عنوان: نشان دهنده نام نرمافزار، DigSILENT به همراه شماره نسخه آن.
- ۲. نوار منوی اصلی: نشان دهنده منوهای اصلی نرمافزار برای ایجاد، اصلاح، اجرای محاسبات، نمایش نتایج و بسیاری موارد دیگر برای پروژهها.
- ۳. نوار ابزار: نشان دهنده دکمههای مختلف برای اجرا، ویرایش محاسبات، تحلیـلهـای متفـاوت در سیستم قدرت و همچنین دکمههایی برای کار روی دیاگرام تکخطی.
 - ۴. صفحه ترسیم: برای ترسیم دیاگرام تکخطی شبکه.
 - ۵. پنجره خروجی: نشان دهنده پیغامهای اجرای محاسبات و نتایج خروجی.
 - ۶ نوار حالت: نشان دهنده موقيعت مكاننما در دياگرام تكخطي.



شکل پ۱- صفحه دیاگرام اصلی بعد از فعال کردن نرمافزار

۲-جعبه ابزار ترسیم

مطابق شکل (پ۲) جعبه ابزار گرافیکی نرمافزار که به منظور ترسیم عناصر در دیاگرام تکخطی مورد استفاده قرار میگیرد، شامل دکمههای زیر است:

• دکمههای عناصر سیستم قدرت مانند انواع شینها، ماشین سنکرون، انواع بار، ترانسفورماتور دو و سه سیم پیچه، خطوط، جبرانگرهای سری و موازی، بریکر، فیوز و

• دکمههایی برای ویرایش دیاگرام تکخطی مانند دکمه افزودن متن یا اشکال مختلف در دیـاگرام که در انتهای

جعبه ابزار و به رنگ آبی میباشند.

شکل پ۲- جعبه ابزار گرافیکی

۳-ایجاد پروژه

در این بخش، چگونگی ایجاد یک سیستم قدرت جدیـد تحـت عنـوان پـروژه تشـریح و نحـوه اجـرای محاسبات پخشبار و اتصال کوتاه برای آن بیان میشود.

اولین قدم برای کار با نرمافزار ایجاد پروژه میباشد. هر پروژه شامل اطلاعات زیر است :

- ساختار پایه برای تعریف و ذخیره اطلاعات شبکه به همراه دیاگرام تک خطی.
 - مشخصات الكتريكي عناصر شبكه.
 - توابع كتابخانهاي.
 - دستورهای محاسباتی

قدم اول: تعريف نام پروژه

ازمنوی اصلی گزینه File > New را انتخاب کنید. درنتیجه عمل مذکور کادری که در شکل (پ۳) نشان داده شده است، نمایان می شود. در گزینه New گزینه Project را کلیک و نام پروژه مورد مطالعه را در فیلد Name تایپ نمائید.

New - Study Case\New.ComNew *	? ×
new/Ind	Execute
Name Froec. Target Folder ▼ → \pourya	Close
New Project Gid	Cancel
C Block/Frame Diagram C Virtual Instrument Panel	
C Single Line Graphic C Composite Net Element	
Drawing Size O Portrait Format A4 C Landscape	

شکل پ۳- کادر ایجاد پروژه جدید

با کلیک نمودن دکمه Execute پروژه ایجاد شده فعال میگردد و کادر پوشه Grid بهصورت خودکار باز می شود. شکل(پ۴)

	Grid - Grid.ElmNet	? ×
Name	Grid	ок
Color		Cancel
Nominal Frequency	50. Hz	
		Descript. >>
Owner		Contents
Created		
Accessed		

شکل پ۴– کادر Grid

قدم دوم: ایجاد پوشه Grid

هر پروژه حداقل به یک پوشه Grid احتیاج دارد که مشخصات دیاگرام تکخطی سیستم قدرت در آن تعریف شود. این پوشه به صورت خودکار ایجاد می شود. در این کادر نام Grid فرکانس سیستم قدرت، شماره و رنگ آن را تعیین و دکمه OK را کلیک نمائید. فیلد Owner برای وارد نمودن نام شرکتی که پروژه متعلق به آن است می باشد. پس از اینکه در کادر Grid دکمه OK کلیک گردید، یک پوشه Study Case که برای فعال کردن Grid و اجرای محاسبات مورد استفاده قرار می گیرد، به صورت خودکار ایجاد می گردد، سپس به صفحه کادر اصلی نرم افزار باز می گردیم.

قدم سوم: رسم دیاگرام تکخطی شبکه جدید

در صفحه کادر اصلی، نرمافزار آماده ترسیم دیاگرام تکخطی شبکه جدید یا اصلاح دیاگرام تکخطی شبکه موجود برای پروژه تعریف شده میباشد. صفحه کادر اصلی نرمافزار، دارای امکانات زیر است.(شکل(پ۵))

- .) صفحه مشبک برای ترسیم دیاگرام تکخطی.
- ۲. جعبه ابزار گرافیکی که در سمت راست صفحه قرار دارد.
- . جعبه ابزار گرافیکی فرعی با دکمههای آن که برای دسترسی به سایر ابزارها به کار میروند.
 - . نمایش موقعیت (x, y) مکان نما در صفحه مشبک رسم دیاگرام تک خطی.
 - ۵. نمایش نام پروژه جاری در جعبه پیغام.
- ۶ نمایش فهرست Study Case های پروژه که با انتخاب، می توان هر یک از آنها را برای نمایش، اصلاح و اجرای محاسبات فعال نمود.

تغییر نام Study Case

اگرچه ممکن است پروژه ایجاد شده بدون اعمال تغییراتی به کار رود، لکن به طور معمول نام حالت مورد مطالعه جدید به چیزی غیره از Study Case تغییر می کند. برای انجام این عمل از منوی اصلی گزینه Edit > Study Case را انتخاب کنید. در کادر حاصل که مانند شکل (پ۶) است، نام جدید را وارد نموده و درآخر دکمه OK را کلیک نمائید. همچنین در این کادر می توان واحد متغیرهای خروجی سیستم را برای شبیه سازی، محاسبات پخش، ار و اتصال کوتاه تغییر داد.

۴-خارج شدن و فراخوانی مجدد برنامه DigSILENT

نرمافزار DigSILENT دارای دکمه Save نمی باشد و تغییرات اعمالی به سیستم پایگاه داده فوراً در حافظه پایگاه داده ذخیره می گردند. به این معنا که کاربر ممکن است در هر زمانی بدون انجام عمل ذخیره تغییرات اعمالی، از برنامه خارج شود. آخرین پروژه فعال، در شروع دوباره، فعال نخواهد شد. به طورکلی آخرین پروژه های فعال در منوی اصلی File قرار دارند و برای دوباره فعال نمودن آنها می بایست کلیک چپ شوند.



شکل پ۵- صفحه کادر اصلی نرمافزار بعد از ایجاد پروژه جدید

Study Case - Study Case.IntCase *	? ×
Basic Data Calculation Options Description	ОК
Name Study Case Owner pourya Output Variables for load flow and simulation for load flow and simulation for short-circuit Volt, V k Ampere, A k Ampere, A k	Cancel Contents Trigger Load Scaling
W.VA.var M Grids/System Stages	

شکل پ۶- کادر مشخصات Study Case

ایجاد عناصر سیستم قدرت در نرمافزار DigSILENT

ايجاد هر سيستم قدرتي شامل بر دو نوع عمليات است: الف- رسم عناصر سيستم ب- ورود اطلاعات عناصر

۱–رسم عناصر سیستم قدرت

نرمافزار DigSILENT امکان ایجاد سیستمهای قدرت جدید توسط کاربر را فراهم کرده است. بهطورکلی روش مناسب و آسان، استفاده از دیاگرامهای تکخطی، ایجاد مولفهها در یک محیط پایگاه داده متنی، اتصال دستی عناصر به یکدیگر و سپس تعریف توپولوژی میباشد.

بهطور کلی روند ایجاد عناصر سیستم قدرت در دیاگرام تکخطی شامل مراحل ذیل است:

- انتخاب دکمه عنصر موردنظر، با کلیک چپ از جعبه ابزار گرافیکی.
- ۲. با کلیک چپ مجدد در دیاگرام تکخطی، سمبل عنصر ایجاد می شود.

۱–۱ایجاد شینها

در جعبه ابزار گرافیکی، دکمه(**س**) ، *busbar* را کلیک چپ نمائید. بعد از فشردن دکمه مـذکور مکاننما سمبل شین در صفحه مشبک را نشان خواهد داد. با کلیک چپ در محل مورد نظر شین ترسیم خواهد شد، که در حالت پیشفرض دارای نام b1 است.

1-1-1ورود اطلاعات شينها

روی سمبل شین دوبار کلیک نمائید. در نتیجه کادر ورود اطلاعات و ویرایش شـین مطـابق شـکل (پ۷) نمایان میشود. این کادر امکانات ذیل را شامل میشود :

- در کادر تبهای مختلفی به منظور وارد کردن پارامترهای محاسبات وجود دارد. از جمله Basic Data , Load Flow و غیره.
- در کادر پست (Station) و ناحیه (Zone) که شین به آنها تعلق دارد و دکمههایی برای باز کردن کادر ویرایش آنها وجود دارد.
 - پارامترهای نام، نوع و سطح ولتاژ نامی شین را در کادر گزینههای(Basic Data) میتوان وارد نمود.

• با کلیک چپ نمودن دکمه ($\mathbf{\Sigma}$) و انتخاب گزینه، Select Project Type کتابخانه شین در شاخه پایگاه داده باز شده و فهرست شینها نشان داده می شود. می توان نوع شین را با کلیک چپ نمودن آیکن مربوطه انتخاب و دکمه OK را کلیک نمود.

- در مورد فوق، در صورت انتخاب گزینه New Project Type می توان نوع شینی که دارای مشخصات معناوت با شینهای موجود در کتابخانه مدل باشد، را مدل نمود.
- ولتاژ نامی نیز یکی از گزینههای (Basic Data) میباشد که ممکن است با سطح ولتاژ نوع آن متفاوت باشد و برای سطوح ولتاژ پائینتری مورد استفاده قرار گیرد.

آزمایشگاه بررسی سیستمهای قدرت ۱

	Termina	I - Grid\Term	inal 02.ElmTe	erm	? ×
Full Short-Circuit	ANSI Short-Circuit	RMS-Simulation	EMT-Simulatio	n Harmonics	ок
Basic Data	Load	Flow	VDE/IEC Sł	nort-Circuit	, Cancel
Name 🔟	eminal 02				Jump to
Туре 💌	• •				
Zone	• •				Cubicles
Out of Service					
System Type	AC 💌	Usage	Busbar	•	
Phase Technology	ABC-N 💌				
Nominal Voltage —					
Line-Line	20. k'	v			
Line-Ground	11.54701 kV				

شکل پ۷- کادر شین

۱-۲ ایجاد عناصرشاخه

شینها توسط عناصری همچون خطوط انتقال یا ترانسفورماتورها به همدیگـر اتصـال مـییابنـد. بـرای ایجاد عناصر شاخه در دیاگرام تکخطی مطابق موارد ذیل عمل کنید:

۱-۲-۱ ایجاد ترانسفورماتورهای دو سیم پیچه

از جعبه ابزار دکمه (⁽) 2-Winding Transformer را کلیک چپ نمائید. برای ترسیم ترانسفورماتور با کلیک چپ روی شین اول یک اتصال ناقص بوجود آمده، سـپس روی شین دوم نیز کلیک چپ نمائید. در نتیجه اتصال کامل و ترانسفورماتور دو سیم پیچه میان دو شین قـرار می گیرد.

۱-۲-۱ ورود اطلاعات ترانسفورماتورهای دو سیم پیچه

با دوبار کلیک کردن سمبل ترانسفورماتور دو سیم پیچه کادر ورود اطلاعات و ویرایش آن که در شـکل (پ۸) نمایان شده است، باز میشود. در این کادر امکانات ذیل وجود دارند :

- کادر مشخصات شینهایی که ترانسفورماتور آنها را به هم اتصال داده است، را نشان میدهد. این فیلدها زمانی که ترانسفورماتور در دیاگرام تکخطی قرار میگیرد، بهصورت خودکار تنظیم میشوند.
- با فشردن دکمه(**ک**) Type می توان با انتخاب یکی از سه گزینه فعال منوی حاصل، نـوع ترانسفورماتور را انتخاب نمود. البته درصورت انتخاب گزینه سـوم ، بایـد مشخصـات پارامترهـای الکتریکی مربوطه را وارد نمود.

• موقيعت تپ چنجر ترانسفورماتور را ميتوان در کادر Load Flow تنظيم نمود.

• درصورتیکه طرفهای HV و LV ترانسفورماتور به صورت اشتباه متصل شده باشند، با فشردن دکمه در Basic Data اتصال صحیح را برقرار و دکمه OK را کلیک کنید. آزمایشگاه بررسی سیستمهای قدرت ۱

شکل پ۸- کادر ترانسفورماتور دو سیم پیچه

۱-۲-۲ ایجاد خطوط

برای افزودن خطوط در دیاگرام تکخطی مراحل ذیل را انجام دهید :

همانند افزودن ترانسفورماتور، ابتدا از جعبه ابزار دكمه خط (۲) را كليک چپ نمائيد.

میان دو شین مورد نظر، با کلیک چپ روی شین ابتدائی اتصال ناقصی به وجود میآید. به دفعات مورد نیاز جهت ترسیم شکستهای خط در دیاگرام تکخطی کلیک چپ نمائید. با کلیک چپ نهائی روی شین دوم، سمبل خط در دیاگرام تکخطی جای میگیرد.

۱-۳ ایجاد بار

دکمه (🗟) *General Load* را از جعبه ابزار کلیک و برای افزودن در دیاگرام تـکخطـی، روی شین مورد نظر کلیک چپ کنید.

۱-۳-۱ورود اطلاعات بار

• با دوبار کلیک نمودن سمبل عنصر بار در دیاگرام تکخطی، کادر آنرا مطابق شکل (پ۱۰) بـاز و بـا استفاده از گزینههای دو تب Basic Data و Load Flow مشخصات پارامترهای الکتریکی بـار را وارد نمائید.

• می توان بارهای استاتیک و دینامیک را با کلیک کردن دکمه (**ک**) *Type* و انتخاب گزینه New Project Type از منوی حاصل و سپس به ترتیب با کلیک روی یکی از دو گزینه منو، مدل نمود.

Line	e - Grid\Line.ElmLne		? ×
RMS-Simulation EMT-Simulation Harmonics C Basic Data Load Flow VDE/IEC Short	Optimization State Estimator -Circuit Full Short-Circuit	Reliability Description	ОК
Name Line Type ▼ → Library\Line Type			Cancel Figure >>
Terminal i	Termina	al 03	Jump to
Zone Terminal i	l emina	ai U2	
Out of Service Number of parallel Lines 1 Parameters Length of Line 1. Derating Factor 1. Type of Line Overhead Line Line Model Lumped Parameter (PI) Distributed Parameter Routes/Cubicles/Sections 	Resulting Values Rated Current Pos. Seq. Impedance, Z1 Pos. Seq. Impedance, Angle Pos. Seq. Resistance, R1 Pos. Seq. Reactance, X1 Zero Seq. Reactance, X0 Zero Seq. Reactance, X0 Earth-Fault Current, Ice Earth Factor, Magnitude Earth Factor, Angle	2.9 kA 0.5099019 Ohm 78.69007 deg 0.1 Ohm 0.5 Ohm 0.2 Ohm 1. Ohm 0. A 0.3333333 0. deg	

شکل پ۹- کادر خط

	? ×				
Full Short-Circuit Optimization Basic Data	ANSI Short-Circuit	RMS-Simulation ator Rel nd Flow	EMT-Simulation iability D VDE/IEC Short	Harmonics escription -Circuit	OK Cancel
Name General Type ▼→ Terminal ▼→	al Load Grid\Terminal 03\Cu	b_2	Termi	nal 03	Figure >> Jump to
Technology	ABC-N				

شکل پ۱۰- کادر بار

حال با توجه به مطالب گفته شده سیستم ۶شینه شکل (پ۱۱) را در محیط DigSILENT شبیهسازی کرده و مقادیر المانها را مطابق نمونه قرار دهید.



شکل پ۱۱- شبکه ۶باس

	Name	Grid	Terminal i StaCubic	Terminal i Busbar	Terminal j StaCubic	Terminal j Busbar	Type TypLne,TypTow,TypGeo	Length km	
▶ 2 -	Line1-2	Grid	b1		b2		N2XS(FL)2Y 1x1000RM/50 64/110kV it	45.	
2	Line1-4	Grid	b1		b4	-	N2XS(FL)2Y 1x1000RM/50 64/110kV it	38.	
2	Line1-6	Grid	b1		b6	-	N2XS(FL)2Y 1x1000RM/50 64/110kV it	8.	
2	Line2-3	Grid	b3		b2		N2XS(FL)2Y 1x1000RM/50 64/110kV it	21.	
2	Line3-4	Grid	b3		b4		N2XS(FL)2Y 1x1000RM/50 64/110kV it	87.	
2	Line4-5	Grid	Station 1	b5	b4		N2XS(FL)2Y 1x1000RM/50 64/110kV it	45.	
2	Line6-5	Grid	b6		Station1	b5	N2XS(FL)2Y 1x1000RM/50 64/110kV it	25.	

شکل پ۱۲ - اطلاعات خطوط

10000.	0.1	0.	1.	
10000.	0.1	70.	1.	
10000.	0.1	65.	1.	
10000.	0.1	80.	1.	
· · · · · · · · · · · · · · · · · · ·	10000. . 10000. . 10000. . 10000. . 10000.	10000. 0.1 . 10000. 0.1 . 10000. 0.1 . 10000. 0.1 . 10000. 0.1	10000. 0.1 0. . 10000. 0.1 70. . 10000. 0.1 65. . 10000. 0.1 80.	10000. 0.1 0. 1. . 10000. 0.1 70. 1. . 10000. 0.1 65. 1. . 10000. 0.1 80. 1.

شكل پ١٣- اطلاعات ژنراتورها

	Name	Grid	Terminal StaCubic	Terminal Busbar	Act.Pow. MW	React.Pow. Mvar	App.Pow. MVA	Pow.Fact.	Out of Service	
\diamond	L3	Grid	b3		40.	0.	40.	1.		
\diamond	L4	Grid	b4		45.	33.75	56.25	0.8		
¢	L5	Grid	Station1	b5	75.	35.	82.76472	0.90618		
¢	L6	Grid	b6		25.	9.	26.57066	0.94088		
\ ⇒	L6	Grid	b6		25.	9.	26.57066	0.94088	Γ	

شکل پ۱۴- اطلاعات بارها

پخشبار در نرمافزار DigSILENT

۱-محاسبات پخشبار را می توان با انجام یکی از اعمال زیر، اجراء نمود:

- ۱. انتخاب گزینه Calculation Load Flow از منوی اصلی.
 - ۲. کلیک نمودن دکمه (🕨 Load Flow از نوار ابزار اصلی.

با انجام یکی از اعمال مذکور کادر محاسبات پخشبار که در شکل (پ۱۵) نشان داده شده است، باز می شود. کادر پخشبار دارای هفت امکان و گزینه کنترلی بوده که Basic Option دارای امکانات زیر می باشد :

- در قسمت Network Repersentation می توان نوع پخش بار متعادل مولف مثبت یا نامتعادل سه فاز را انتخاب نمود.
 - سایر گزینههای Basic Option به منظور کنترل توان راکتیو و تنظیمات مربوط به بار میباشند.
- در صورت غیرفعال نمودن سایر گزینههای، Basic Option خط دستور کادر باید دارای دستور " Idf / Iev / secc " باشد.
- سایر امکانات کادر پخشبار شامل عملیات تنظیم کنترل توان اکتیو، آنالیز فشار ضعیف، خروجیها، کنترل تکرار محاسبات و شبیه سازی پیشرفته می باشد.

• بعد از انجام تنظیمات کادر پخشبار، با فشردن دکمه Execute اجرای محاسبات پخش ار شروع می شود.

Load Flow Calculation - Study Case\Load Flow Calculation.ComL	.df ? 🗙
Iteration Control Outputs Low Voltage Analysis Advanced Simulation Options Basic Options Active Power Control Advanced Options	Execute
ldf/notopo/disp	Close
Network-representation Balanced, positive sequence Unbalanced, 3-phase (ABC)	Cancel
Reactive Power Control Automatic Tap Adjust of Transformers Automatic Shunt Adjustment Consider Reactive Power Limits	
Load Options	
Consider Voltage Dependency of Loads Feeder Load Scaling Consider Coincidence of Low-Voltage Loads Scaling Factor for Night Storage Heaters 100. %	

شکل پ۱۵- کادر محاسبات پخشبار

اکنون محاسبه پخشبار آغاز شده است و در صورتیکه سیستم قدرت بدرستی مدل شده باشد در انتهای پیغام ظاهر شده در پنجره خروجی، تعداد تکرار منجر به همگرایی محاسبات پخشبار مشخص خواهد شد.

۲-نمایش نتایج محاسبات

نتایج محاسبات اجرا شده، مانند محاسبات پخشبار یا اتصال کوتاه را میتوان از طریق یکی از دو روش زیر تهیه و مشاهده نمود :

- گزارش کامل نتایج محاسبات با استفاده از فایل نتایج، پنجره خروجی نرمافزار.
 - ۲. گزارش نتایج با استفاده از جعبههای نتایج عناصر در دیاگرام تکخطی.

در روش اول به دو طریق می توان گزارش کاملی از نتایج محاسبات را تهیه و مشاهده نمود، که عبار تند از :

 ۱. با انتخاب گزینه Output از منوی اصلی نرم افزار و سپس انتخاب گزینه مورد نظر از منوی حاصل مطابق شکل (پ۱۶) میتوان گزارش نتایج محاسبات برای عناصری خاص، مانند عناصر قابل اتصال به شین، شینها یا گزارش کامل نتایج محاسبات پخشبار یا اتصال کوتاه را مشاهده نمود.

نكته قابل توجه اينكه:

- در صورت انتخاب گزینه آخر منوی شکل (پ۱۶) یعنی،
 در صورت انتخاب گزینه آخر منوی شکل (پ۱۶) یعنی، Load Flow / Short – Circuit Analysis
 نتایج مورد نظر را در پنجره خروجی نرمافزار مشاهده نمود. امکانات کادر مذکور در ادامه تشریح خواهند شد.
 - در صورت انتخاب سایر گزینهها، نتایج مورد نظر در جعبههای نتایج عناصر نمایان خواهند شد.

DigS	ILENT PowerFactory 13.2 - (Graphi	c:Grid\Grid] - 🖾 🔜
E File Edit Calculation Data	Output Options Window Help	- 8
19 19 0 0 R P P	Single Line Graphic	· • • • •
🎒 O D 🗌 169% - 🖉	Simulation Pictures	* Å Þ
	Results for Edge Elements	· ·
	Results for Buses	 Docu-Terminal
\$\$	Results for Short-Circuit Buses	Empty (Buses)
(1) (1) (1) (1) (1) (1) (1) (1) (1) (1)	Documentation of Device Data Comparing of Results on/off Edit Comparing of Results	Line-Line Voltage Line-Neutral Voltage ResNodeldfsym
	Load Flow/Short-Circuit	, ━→ = ÷ ₽

شکل پ۱۶- منوی حاصل از انتخاب گزینه Output

۲. با فشردن دکمه (🚧) Output Calculation Analysis از نوار ابزار اصلی، کادر نتایج محاسبات باز شده، می توان بوسیله تنظیمات اعمالی، نتایج دلخواه را در پنجره خروجی مشاهده نمود.

با فشردن دکمه (🖃) Maximize Output Window از نوار ابزار اصلی می توان نتایج خروجی را به صورت واضح تر مشاهد نمود.

مراجع

- [1] Allen J. Wood, Bruce F. Wollenberg, Gerald B. Sheble, "POWER GENERATION, OPERATION AND CONTROL", Third Edition, John Wiley, IEEE, 2013.
- [2] Berg S., Hawkins E. S., Pleines W. W., "*Mechanized calculation of unbalanced load flow on radial distribution circuits*", IEEE Transactions on Power apparatus and systems, Vol. PAS-86, No. 4, April 1967, pp 415-421.

[7] مهرداد عبادی، "سیستمهای قدرت الکتریکی (جلد سوم-تحلیل، بهرهبرداری و کنترل)"، انتشارات نشر دانش، ١٣٩٤.

- [٤] احد کاظمی، "سیستمهای قدرت الکتریکی (جلد اول)"، انتشارات دانشگاه علم و صنعت، ١٣٩٢.
- [°] احد کاظمی، "*سیستمهای قدرت الکتریکی (جلد دوم)*"، انتشارات دانشگاه علم و صنعت، ۱۳۹۱.
- [⁷] ویلیام دی. استیونسون، جی. آر. گرنجر، *"بررسی سیستمهای قدرت"،* ترجمه محمود دیانی، انتشارات موسسه علمی فرهنگی نص، چاپ ینجم، بهار ۱۳۹۱.
- [^۷] جی. دی . گلاور، م. سارما*، "بررسی و طراحی سیستمهای قدرت"،* ترجمه م. حقیفام، ک. روزبهی، انتشارات دانشگاه امام رضا (ع)، چاپ هفتم، ۱۳۹۱.
 - [^] وحید عباسی، "*آموزش مقدماتی Sim Power System* "، دانشگاه صنعتی کرمانشاه.